

# 平成29年度 第1回検証実験について

-説明資料-

ブルーイノベーション株式会社  
国立大学法人 東京大学



# 1. 検証実験内容

## 目的

製作した物流用ドローンポート(試作)を使用し、開発中の各システムの機能検証を行う。

## ○日時、場所

2017年9月上旬

長野県伊那市道の駅南アルプスむら長谷 近辺

## ○検証内容

①ドローンポートによる機体姿勢制御の機能検証

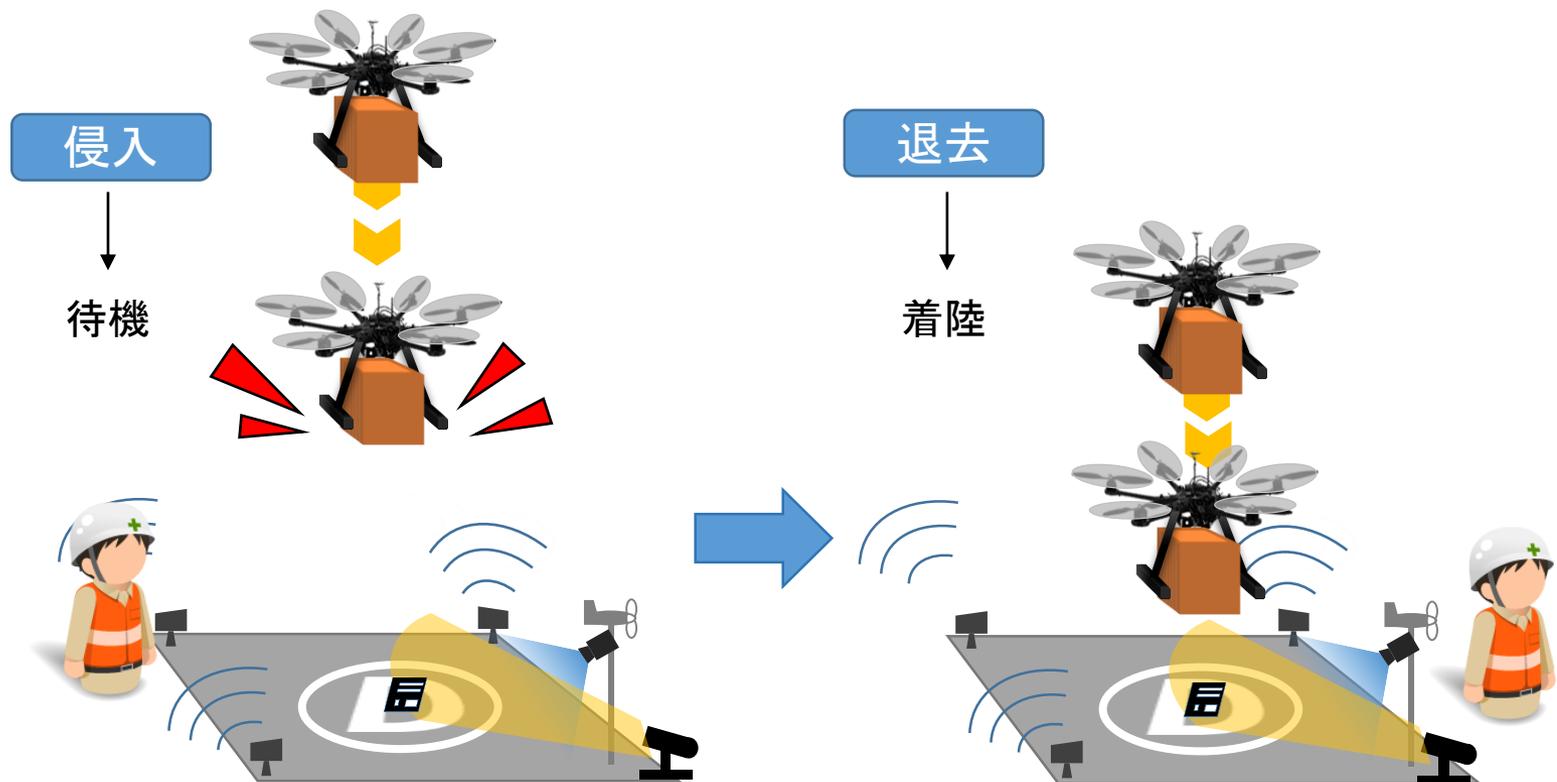
②クラウドシステムの機能検証

# ①ドローンポートによる機体姿勢制御の機能検証

実施内容:ドローンポートからの第三者の侵入の有無又は強風の有無が機体に通知された際に、安全に機体の停止制御及び停止制御を解除できるかどうかを検証。

目標:第三者の侵入の際又は強風時、ドローンに着陸不可の指示を行い、すぐに機体の停止が可能。また、当該状況が解消された際、安全に停止解除が可能。

評価方法:着陸中のドローンへ着陸不可を指示し、ドローンがすぐに停止できるかを確認。また、停止中のドローンへ着陸可能を指示し、安全に着陸ができるかを確認。



## ②クラウドシステムの機能検証(1)

実施内容:一連の荷物配送を実施をする中において、開発したクラウドシステムを使用し、ドローンポートへの離着陸を遠隔で確認。

目標:目視外であっても相互のドローンポートの状況及び機体の離着陸可否状況をクラウドシステム上で確認できること。

評価方法:各ドローンポートにおける目視による状況と遠隔地においてクラウドシステムに表示される情報が一致しているかを検証。

現場



クラウド上(イメージ)



遠隔地での確認イメージ

## ②クラウドシステムの機能検証(2)

離陸地点及び着陸地点とは異なる場所に監視地点を設置し、目視外の状態でクラウドシステムのインターフェースを見てドローンポートの状況を確認する。

