# ペダル踏み間違い時加速抑制装置の 評価方法について

# ペダル踏み間違い時加速抑制装置の評価方法について

- 1. これまでの検討状況
- 2. 試験走行開始位置及び速度変化率の結果に応じた得点(案)

## 1. これまでの検討状況

#### 決定事項

- 評価に対歩行者シナリオを追加
- 「大人ダミー」で評価を開始
- 「静止状態」の「脚部可動ダミー」 (脚部は動かさない) を使用
- 歩行者ターゲットの向きは「車両からみて背面」
- 対歩行者シナリオを含めた配点

### • 今回の審議事項

- 試験走行開始位置及び速度変化率の結果に応じた得点

## 2. 試験走行開始位置及び速度変化率の結果に応じた得点(案)

類型毎の配点を試験走行開始位置(衝 突対象物までの距離)及び速度変化率 の結果に応じて、以下の得点を付与する

## 速度変化率: (V<sub>0</sub>-V)/V<sub>0</sub> 衝突回避 1 (満点) (1-0.3)/2+0.3=0.65 加速抑制 (部分点(一律)) 作動なし (0点)

# 車両相互及び車両単独

前進

得点		速度変化率		
		1.0以上	0.3以上1.0未満	0.3未満
試験走行開始位置	1.0m	1.000	0.650	0.000
	0.9m	0.900	0.585	0.000
	0.8m	0.800	0.520	0.000

#### 後退

得点		速度変化率		
		1.0以上	0.3以上1.0未満	0.3未満
試験走行開始位置	1.0m	0.400	0.260	0.000
	0.9m	0.360	0.234	0.000
	0.8m	0.320	0.208	0.000

赤字:現行の配点からの変更及び追加

# 2. 試験走行開始位置及び速度変化率の結果に応じた得点(案)

## 対歩行者

#### 前進

得点		速度変化率		
		1.0以上	0.3以上1.0未満	0.3未満
試験走行開始位置	1.0m	0.400	0.260	0.000
	0.9m	0.360	0.234	0.000
	0.8m	0.320	0.208	0.000

#### 後退

得点		速度変化率		
		1.0以上	0.3以上1.0未満	0.3未満
試験走行開始位置	1.0m	0.200	0.130	0.000
	0.9m	<b>0.18</b> 0	0.117	0.000
	0.8m	0.160	0.104	0.000

赤字:現行の配点からの変更及び追加