

第1編 分析の対象

第1 分析対象事件

今回、分析の対象とした事件は、平成5年から同13年の9年間にGPSの取扱いが海難発生要因にかかわったとして裁決された149件である。

これらの事件は、平成5年に裁決されたものが最初で、その後増加の傾向となり、平成8年ごろからは、毎年20件程度で推移している。

このため、今般GPSの取扱いが海難発生要因にかかわった事件を分析し、もって再発防止に役立てることとした。

表1-1 裁決年別のGPSの取扱いが海難発生要因にかかわった事件の件数

(単位:件)

| (平成) | 5年 | 6年 | 7年 | 8年 | 9年 | 10年 | 11年 | 12年 | 13年 | 計 |
|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-------|
| 衝突 | 0 | 0 | 10 | 13 | 10 | 16 | 4 | 10 | 8 | 71 |
| 衝突(単) | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 2 | 6 | 3 | 2 | 17 |
| 乗揚 | 3 | 5 | 2 | 6 | 7 | 9 | 6 | 5 | 13 | 56 |
| 遭難 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| 施設損傷 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 3 |
| 運航阻害 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 合計 | 4 | 5 | 14 | 21 | 18 | 27 | 17 | 19 | 24 | 149 |
| 裁決総件数 | 837 | 826 | 809 | 833 | 762 | 792 | 795 | 794 | 849 | 7,297 |

第2 分析項目

GPSの取扱いが海難発生の要因にかかわった事件を、その要因から「性能の理解」、「機器の操作」、「情報の利用」の3つに分け、更に次の10のカテゴリーに分類して分析した。

[GPS性能の理解]

- | | | |
|-----|---------------------------------|-----|
| 1 | GPSの性能の理解不十分 | 24件 |
| 1.1 | GPSプロッターの地形図の理解不十分(14件) | |
| 1.2 | GPSプロッターに表示される船位等の精度の理解不十分(10件) | |
| 2 | GPS機器の取扱いの理解不十分 | 2件 |

[GPS機器の操作]

- | | | |
|---|----------------------|-----|
| 3 | GPSの調整等に気をとられた | 16件 |
| 4 | GPSのデータ入力等の設定に気をとられた | 12件 |
| 5 | GPSプロッター画面の表示切替えの不適切 | 4件 |
| 6 | GPSへのデータ誤入力 | 1件 |

[GPS情報の利用]

- | | | |
|----|---------------------|------|
| 7 | GPS情報の不適切な利用 | 3件 |
| 8 | GPSデータを海図に誤記載 | 2件 |
| 9 | GPSの注視に気をとられた | 49件 |
| 10 | GPSから得られる情報を活用しなかった | 36件 |
| | 合計 | 149件 |

GPS普及の経緯

従来の衛星航法システムである「NNSS(Navy Navigation Satellite System(TRANSIT))」は、1960年4月に打ち上げに成功した衛星がトランシット1B衛星と名付けられて以来、世界に広まった。NNSSは、衛星が上空を飛来した際、衛星が送信する電波を受信したとき、周波数にドプラ現象により発生した周波数の変化を測定する原理で、利用者の位置を計測するシステムである。しかし、NNSSは、衛星の飛来周期、衛星飛来時の高度角及び安定な受信継続時間の必要性などの問題があり、いつでも高精度な位置を計測できるわけではなく、しかも衛星が飛来し受信に成功したときだけ測定位置が更新されるが、それ以外は推測航法より船位が更新されていた。

これに対して「GPS(Global Positioning System)」は、1980年代初頭より開発、1986年からサービスが開始され、現在はきわめて多数の利用者に使用されている。このシステムでは、地球を回る6つの極軌道に4個ずつのGPS衛星を配置し、それらの衛星から利用者までの距離を計測する方式で位置を計算している。最少3個の衛星が上空にあれば現在の位置が計算できるシステムで、多数の衛星が利用できる状態であれば、このうち、精度高く計算できる衛星を選択する。システムの完成期にある現在では、いつでも高精度で位置が計算できる状態にある。

どちらの衛星航法システムも、アメリカ合衆国国防総省が開発したものであるが、連邦電波航法政策(FRP: Federal Radionavigation Plan)に基づき、1996年12月31日をもってNNSSは廃止され、GPSは引き続き運用されている。

最近では、GPSの精度と完全性を向上させるため、地上の固定点で測定した測位誤差の補正值情報を船舶に送信するDGPS(Differential GPS)のサービスが提供されており、DGPS受信機があれば、さらに正確な位置を求めることができるようになっている。

なお、自動車に普及しているカーナビもGPSを使用したシステムである。

SOLAS条約改正により2002年7月1日から一部の船を除き船舶に搭載されることが義務化され(注)、我が国では国際航海をするすべての旅客船及び総トン数20トン以上のすべての船舶(一部平水区域を航行区域とする船舶、第一種漁船を除く。)に搭載することを義務付けしている。

(注) SOLASでは全地球的衛星航法装置又は全地球的無線航法装置(GPS又はロランCのこと)であるが、実際はGPSが搭載されている。