【付録2】技術の性能確認シート

カテゴリ 打	支術番号	技術名称	技術概要	技術カタログ適用対象	開発者
	画像-1	ドローン搭載型グリーンレーザスキャナ	・グリーンレーザスキャナを搭載したドローン(UMV)を用いた調査(計測)。 ・100点/m2以上の照射密度で、陸部と水部の地形や地物の三次元点群情報をシームレスに 取得。	画像計測技術	株式会社パスコ
		_TDOT3GREENを用いた計測	・水制工や河川護岸などの河川構造物の形状や周辺状況を詳細に把握することが可能。・広域的な調査が可能なため、水中部基礎の異状把握のスクリーニング技術として活用。		
	画像-2	全天候型ドローン INSPECTOR a II 7	本技術は迅速15m/s以下の境風時所下で週門可能なUAVを対象とした面像撮影ンステムで ある。使用する機体は一定の防水性を備え、15m/s以下(プロペラガードなし/小型カメラ搭 超時の強風下の飛行が可能であり、GPSによる位置補正による自体飛行性能を有している。 面像機能の際は、モニターおよび返信機を使用して、機体の操作と並行して対象物の撮影 を行う。このような特性から、強風下においては機体の操作と悪うに、規影専門の作業者 を刑害することが望ましいが、提売者を補助するこの画像機影ンステルは、UAVの近倍機と 面像転送装置を除捨することにより、接解者の目根外の地点に設置したビデオモニターに 伝送されたUAVからのリアルタイムな映像や音声を確認しながら相互通信することにより、 対象部分とり正確に機断することを通じて透隔機場を可能とするものである。また、物 件技下周のアームの装着や使用カメラの選択と可能である。 本ンステムを用いて近信された映像や音声は、構造物の劣化損傷を診断する専門家により、 監視され、飛行現地で点検するUAVオベレータに対し、相互適信により、機能対象部位や 詳細な体験取得に置や機能が法等を指示することなどを行うことができる。 画像診断システムを使用する際の解析構度はUAV搭載カメラの性能に左右されるが、本システムは表示して機能を対象が関係である。また、ここで使用する連絡暗聴システムは表示して機能を開発に対応できることから、河川砂筋のオルソ画像のみ ならずコンクリートや調構造物など、撮影機器の特徴を活かした画像情報 の取得を支援することができる。	画像計測技術	株式会社フルテック
	画像-3	ドローン搭載グリーンレーザー測量機器(水中 ドローン)	河川において河床部の計測に適した設計をされたグリーンレーザーの距離計です。軽量・ コンパクトなこの装置はLUAVに搭載することで、飛行ルートがそのま戸河床部の断面データ を取得することになり、ボートなどの進入が難しい浅瀬などにおける河床部の断面データ 取得に盛力を発揮します。 この深浅測量機は、コンペンセーター、IMU/GNSSシステム、GNSSアンテナ、コントロール ユニットから構成されているターンキーソリューションです。	画像計測技術	TEAM-FALCON
	画像-4	ヘリコプタによる航空レーザー深浅測量(ALB) を用いた定期縦横断測量	本レーザシステムはシングルライン方式での計測のため、面的なデータ取得はできません。 本技術は、ハリコグ格電配のレーザー再写趣像を用いてご報機機断測を行う技術で、従 来は音響測深機を用いた深浅測量を実施するために作業員が船上で作業を行わなくてはな らないという課題があったが、本技術の活用により作業員の船上作業がなくなるので安全 性の向上が図れた。	画像計測技術	朝日航洋株式会社
	画像-5	水中自航型ロボットカメラ(水中ドローン)によ る水中設置物の保全点検技術	本技術は、水中構造物の点検において、水中自航型ロボットカメラ(水中ドローン)を用い て調査を行う技術で、従来は、潜水士による目視調査で対応していた。 本技術の活用によ り、これまで点検が困難な歩小箇所や微熱性が高まる大水深の点検が可能となる。	画像計測技術	株式会社ジュンテクノサービス
	画像-6	無人航空機(ドローン)によるリアルタイム3次 元計測システム『SPIDER-ST』	-	画像計測技術	株式会社ルーチェサーチ
	画像-7	パイプカルバート点検ロボットを用いた間接目 視調査技術	本技術は、点検困難箇所である盛土内横断排水管(バイブカルバート)を、ロボット技術 により間機的に目視点検測量を行う手法です。 無線操縦式点検ロボットを管外から適隔操作し、管の構造的な損傷状況と路面や土構造 物の機全性に関わる変状を安全、効率的に調査できます。	画像計測技術	西日本高速エンジニアリング中国材 式会社 ルーチェサーチ株式会社
	画像-8	水中ドローン(DiveUnit) を用いた目視点検支 援技術	本技術は、水中ドローンで撮影された画像から水中の状況を把握する技術である。 水中部のひびわれ幅も計測可能。 イメージングソナーを併用する事で水中部の寸法計測も可能となる。	画像計測技術	株式会社FullDepth
画像計測技術	画像-9	非GNSS環境対応型ドローンやボールカメラを 用いた近接目視点検支援技術	・移動を上なるドローンや伸縮型ボール(以下、ボールカメラ)に高廃機度カメラを搭載し、機影画機を繋がソアトウェアにて処理することにより、傷造物表画の変状を検出する技術。 ・ボールカメラは、ドローンの懸着陸スペースが確保できない現場やドローンが進入できない境局部で終し高さ11.5m以下の範囲について適用する。 ・ドローンやボールカメラを必要としない理場・範囲では、ドローンやボールカメラに搭載する高所像度カメラを加入したのの機能について適用する。 (移動を置の特徴) ・PF2Visionは機能点検専用に開発したものであり、非GNSS環境(周囲が囲まれた場所等のGMSS電波を受信できない環境)においても、Visual SLAM制御による自動所行制剤と衝突のMSS電波を受信できない環境)においても、Visual SLAM制御による自動所行制剤と衝突回避制御を備えており、安全に近接撮影を行うことが可能。GNSSを使用できる環境であれば、GNSSによる自動所行制剤と衝突回避機を飛行制剤とある。 SkyddioXZEは、VisualSLAM制御と全方位衝突回避機を飛行が可能。GNSSを使用できる環境であれば、GNSSによる自動所行制剤+全方位衝突回避機能を飛行が可能。GNSSを使用できる環境であれば、GNSによる自動所行前が同途。 ・ボールカメラは人の支持により撮影を行うため、移動は人力による。 ・・いずれの機材も、カメラ角度を重直方向一90度(真下)~90度(真上)に可動できる。 「検出方法」 ・・ボールカメラは大の支持により撮影を行うため、移動は人力による。 ・・いずれの機材も、カメラ角度を重直方向一90度(真下)~90度(真上)に可動できる。 「検出方法」・「機力法」・「機動画像を専用ソフトウェアを用いて図面と合成することにより、、 ・・ボールカメラは大い変を使用が重なることにより、大い変を表現を行うする。 ・・ボールの機能をできないなど、大い変を表現を行うまる。 ・・バモルルに大い変を表現を表現しましましましま。 ・・バモルルに大い変とは、対象を表現を見か機能を参加策を対象が実際に行い、合成、オルソ化した画像を	画像計測技術	三信建材工業株式会社 株式会社ACSL
i	画像-10	進方自動機影システム	・「山かケ素音により曲か様果を使用り調度を分布申込い行い、含成、3の小した回線を 図面低する。びわれは加(インスペクションEVEIのインフラ)によら自動検出を活用して効率的かつ高熱度に解析を行う。損傷管理支援ソフトCrackDraw2により損傷記録を後 間や要素(部位)ごとにデータベース化し、調書の大部分を自動化・作成支援する。 複数回の機器・無析により、連告や床板疲労などのびわれ進行状況を軽観的に形態、 見える化し、これまで点検者の経験と技量に朝らざるをえなかった維持管理を客観的に行 うことができ、週切なアセットマネジメントに寄与する。 ・地上から回機を安全性が高く、高所作業率などを必要としない。ある程度の強風時で も対応可能。 ・「近接日視字効率、固層箇所の点検」、「損傷の数値管理、進行性の客観的把握」、 「直検索集化」に効果大。	画像計測技術	株式会社東設土木コンサルタント
i	画像-11	水中点検ロボット「ディアグ®」および桟橋下 面点検ロボット「ビアグ®」	本技術は、河川構造物の点検を省力化するために、遠隔操作型の水中ロボットを使用する手法です。「ディアグ」は水中部。「ビアグ」は東中部の成核にそれぞれ使用します。 従来手法である、ダイバーや小型ボートによる点検に代わり、より安全で効率の良い調 豊か可能となります。ジャイロ効果を利用した「アクアジャスター」により姿勢を保持す るため、水流や波の影響を低減し対象の撮影ができます。	画像計測技術	株式会社大林組
i	画像-12	UAV/GIS/AIをFULL活用し、中小河川の維持管 理を高度化・効率化する技術	本システム(e-Inspection)の特長は以下のとおりです。 1.二時期のUAVオルソ画像、三次元点群データを比較し、変化した箇所を検出します。 2.Al画像解析により場防天端構築のOび割れを検出します。 3.周辺の標高と比較して、関値以上の変化がある箇所を抽出し、樋門・樋管の接け上がり や沈下、不陸等を検出します。 主な用盤は、以下の変状の検出です。 土砂堆積、浸食、橘生繁茂、護岸破損、ひび割れ、抜け上がり、沈下、不陸	画像計測技術	株式会社復建技術コンサルタント
i	画像-13	リアルタイム水中モニタリングシステム(HD MI接続タイプ)	本技術は、水中構造物の状態を水中カメラを使用する事でリアルタイムで陸上から点検で きるシステムである。点検対象である水中構造物等に対して、潜水士による日報確認によ る写真撮影が主体であり陸上作業者のリアルタイムでの点検が出来なかったが、本技術の 活用により、潜水作業を省略することができるため、安全性の向上、作業の効率化が図れ る。	画像計測技術	炎重工株式会社
i	画像-14	音響カメラ搭載型ROV	適隔操作型無人潜水機 「BlueROV2」に音響カメラ「ARIS」を搭載し、濁水下での効率的な水中映像撮影を可能にした技術である。 接来、潜水士が行っていた点検作業では、水の濁りによる視界不見や狭隘部・大水深な との悪条件下において作業効率や安全性に課題があったが、ROVを導入することで潜水作業 のリスクを軽減し、さらに音響カメラの活用により、濁水下での点検作業の大幅な作業効 率の改善を実現した。	画像計測技術	株式会社 本間組
Ī	画像-15	日本製巡視用自動飛行ドローンシステム	・河川上室の巡視ルートをドローンで自動飛行し、画像を撮影、ドローンに搭載したコンピュータからAl面像解析により異常を瞬時に判定し、遠隔地の異常が被出された地点を表示するシステム。 ・河川上室からの撮影で、目視では発見が困難な異常を記録、地図上に自動でマッピングが可能。	画像計測技術	TEAD (株)

4.5.3.0	世術平中	+45 414	14-42-2m mar	+46+45 2000	88 Pr. du
カテゴリ	技術番号	技術名称	技術概要 国産の垂直離着陸型固定翼ドローン (エアロボウイング) により、長距離・広域の調査を	技術カタログ適用対象	開発者
	画像-16	振直離着陸型固定翼ドローン「エアロボウイン グ」(NETIS登録番号: KT-230103-A)による 広域点検	実施する。 飛行時は、マルチコブターモードと固定翼モードを切り替えることで省エネ飛行ができ、 返航速度65km/h、1フライト無大50kmの前級距離、約300haの写真測量が可能。 【主な特徴】・自社製フライトコントローラを搭載しており、LTE通信・2.4GHz通信に対応。LTEによる 通信を活用し、 直接無線の届かない場所の調査が可能。 ・32環即のベイロードによって静止脈、動画、赤外線画像撮影に対応。 ・22環即のベイロードによって静止脈、動画、赤外線画像撮影に対応。 ・22度はのベイロードによって静止脈、動画、赤外線画像撮影に対応。 ・22度はのベイロードの変更した経路を全自動で飛行できるため、複雑な操作が発生し ない。 ・撮影アータをエアロボクラウドで写真解析処理することで、オルソ画像と3D点群を作成 できる。 ・ベイロード部にスピーカーを搭載することにより、飛行区域周辺への警報・案内装置と	画像計測技術	エアロセンス株式会社
	画像-17	三次元点群ビューワ「Mierre」(ミエール)に よる変状検出	して活用可能。 本技術は、三次元点群ビューワ「Mierre」(ミエール)により、堤防等河川管理施設及び 河道の三次元点群データを可視化し、解析処理することで、点検対象の各種変状を机上調 査で検出(スクリーニング)する。これにより、目視点検等の現地調査の効率化に寄与し、 さらに災害発生時の現場における被災状況等の迅速な現状把握も可能となる。	画像計測技術	中日本航空株式会社
	画像-18	計測画像データへの測点落としが可能な路面性 状測定システム	②向について何をする技術なのか? ・路面性状別定車で路面の性状データ (始点からの距離、ひび割れ、わだち握れ、平坦性)と写真画像データを同期して取得 し、写真の画像上に測点(10m、20mビッチ)を任意に書き込むことができる技術 ②従来は、どのような技術で対応していたのか? ・路面性大調車の走行前に打了ス繊維製金尺を使用して人力でマーキングしていた ③公共工事のどこに適用できるのか? ・路面は大調査・路面の維持修繕事前調査 (現況測定) ・過路修繕工事の契模断計画、体積計算・舗装のライフサイクル調査 ・距離測定 ・原辺環を追路損傷の関係調査等 ④その他 ・写真画像データ上の留意点(気になる点)を測点として指定することが可能 ・起点が決められている場合は、事前に路面に起点のみを白色マーキングして写真画像	画像計測技術	株式会社サンウェイ
	画像-19	光波測量機「KUMONOS」及び高解像度カメラ を組み合わせた高精度点検システム「シン・ク モノス」	取り入れて始点として扱う ・当該技術は、遠方より損傷の形状や幅を計測できる光波測量機「KUMONOS」(※1)と高解像度カメ > (※2)の撮影・補正を組み合わせることで、構造物表面の変状確認が可能な技術である。 ・「KUMONOS」で計測した形状や幅をもとに写真を補正することができるとともに、現地の情報をデジタルデータとして保存できる。 ・KUMONOS単体でも確認は可能(※3)だが、高解像度カメラ画像を組み合わせた作業でも、損傷の 関係なく、一定の時間で現場作業を進めることができる。 ※1、光送測量機にクラックスケールを内蔵し、対象物及び損傷の形状や幅を逃方より正確に計測・自動図できるシステム。 ※2、フルサイズセンサーのデジタル1限レフカメラ ※3、排傷量が少ない場合、KUMONOS単体による調査が可能。カメラでの撮影を行わないため、画像は出力されない。CADデータのみの出力となる。	画像計測技術	クモノスコーポレーション株式会社 ライカジオシステムズ株式会社
画像計測技術	画像-20	コンクリート構造物向け点検用高解像度カメラ	・橋梁などコンクリート構造物向けの高解像度カメラを使用した遠隔点検手法 ・標準レンズ使用時15m離れた場所から0.2mmのひび割れを視認可能 ・橋梁点検車を使用する必要がなく、安全に短時間で対象物の状態を把握可能	画像計測技術	Phase One Japan株式会社 株式会社ジェビコ
	画像-21	点群データを活用したインフラ構造物の経年変 化差分解析	・計判(機能)データは市販の画像解析・ソフトと併用し、被写体のひびわれ診断に応用可能 本技術は、インフラ維持点検支援システム「MEMOREAD」を用いて、点群データから構造物 表面に現れた剥離、剥落、その他損傷などの凹凸部をグラデーション色表示で可視化し、損 傷部を検出して放映業務を支援する技術である。	画像計測技術	株式会社アイ・エス・ビー
	画像-22	画像点検向けAI「インスペクションEYE for イ ンフラ Cloud Edition」	本技術は、コンクリート面を撮影した画像からAIにより対象となる変状を自動検出するソ フトウェアである。	画像計測技術	キヤノン株式会社
	画像-23	スマホ地上写真測量 PIX4Dcatch RTK	本技術は、スマートフォンなどのモバイル機器で取得した画像から、SFM(フォトグラメト リー)の技術を使って30点群化を行い、3Dモデル上で計測を行えるものである。 PIX4catchというアプリをモバイル機器にインストールすることで、適切な間隔下画像を取 得し、同時にRTK-GNSSの位置情報や姿勢の情報、LIDAR深度データなどを取得する。取得し た画像から、専用のSFMソフト(PIX4DmaticもしくはPIX4Dmatic)を用いて、3D点群化を行 う。取得した静止画と点群上で目視確認が行えるほか、点群上で位置や寸法などの計測、 体積の計測、断面の閲覧などを行うことができる。	画像計測技術	Pix4D株式会社
	画像-24	画像解析を用いたコンクリート構造物のひびわ れ定置評価技術	「おいて、コンノ」 トッピンドパモノン アル西原の ひれにより 油田し、 北東町田) ひは 前であり、 ひびわれ幅算出につて 一ブレット 実験を用いることを 特後とする。また、 ひび われを由出して、 定量的に平停するためには、 いくつかの処理プロセスを経る必要がある が、 本技術ではこれらを手順通りに実施できるようにひとつのプログラムソフト (クラウ ド)に策約してシステム化している。 これにより、コンクリートのひびわれ図 (CAD図) を 半自動で醤油できる。また、 ひびわれ幅ごとのひびわれ長さのヒストグラムを自動で抽画 し、ひびわれ総延長、 平均ひびわれ幅、 およびひびわれ密度(単位面積あたりのひびわれ 長き)を自動で遅过できる。 本技術の主な処理プロセスは、 以下(①一④のとおりである。 ①コンクリートのひびわれ 男ったデジタル画像を入力画像として、 AIによるひびわれ自動検出を行い、 のびわれ検 舗領域を指定する。 ②この範囲の全ての画素に対してウェーブレット実換を行い、 一つひ とつの画素ごとに得られるウェーブレット係数に基づいてひびわれを刊別する。 ②ひびわ れと刊別された知義を抽出して、 ひびわれは多さいといびわれれを刊別する。 ③ひびわ たと刊別を出る事を抽出して、 ひびわれな感光でフィイルにおする。 ③ウェーブ レット係数から画素ごと、 ひびわれは本ごとにひびわれ職。 まよびひむれ程度 (単位面積あた りのひじわれ長さ) を算出する。 クェーブレット保険なら画素でと、 むびわれな延長、 平均ひびわれ機。 おびびわれの形成と、 多算出する。 クェーブレット実験による画像解析は、 ひびわれな関の画素とその周囲の画素の際皮値 を用いた処理の熱度に基づいてびわれを利用しており、 単に関係の をのしびわれを検出するのに通している。また、 ウェーブレット係数とひびわれ傾向相 像上のひびわれを検出するのに通している。また、 ウェーブレット係数とひびわれ幅の相 像上のひびわれを検出するのに通している。また、 ウェーブレット係数とひびわれ幅の相 樹からいことから、カメラの機関や機形方法によるが、 検出したいひびわれ風かにに対 応した回復の画像を撮影できれば、目視が困難な面所でも画像からひびわれの位置を特定	画像計測技術	大成雑設株式会社 成和コンサルタント株式会社
	画像-25	水上ロボット	・ 無 またがら、	画像計測技術	株式会社ウオールナット
	画像-26	コンクリート床面ひび割れ調査装置"Slab Doctor"およびAIによる解析システム	ペロのボッションの大型の大型では、大型では、 本技術は、専門の高側撮影を置ぎBab Doctor を用いてコンクリート上面のひびわれ状 深を撮影し、撮影画像を自社開発のAI解析システムによって解析をすることにより、コン クリート上面に発生したひびわれの偏、長さおよび位置を算出、結果データをCAD等にて出 力することで、ひびわれの急勢ができる技術	画像計測技術	株式会社イクシス
	画像-27	高所点検・撮影用昇降ポール	- 当該技術の特徴 本機は伸縮幅が1.6mから11.5mまで伸長可能なロングボールとその先端にとりつけるセン シングデバイスとの組合せから構成され、本技術の活用により足場や勝子、高所作業 本なしで最大高さ11.5mまでの高さの撮影ができ、作業効率、安全性の向上が図れ る。	画像計測技術	株式会社ルミカ

カテゴリ	技術番号	技術名称 パトロール車に搭載できるMMS取得装置及び	技術概要 着設型のMMSをパトロール車に設置し、GNSSアンテナ・レーザースキャナー・カメ ラ等の機器を利用して、走行しながの河川堤防周辺の3次元空間データを高梯度に取得で	技術カタログ適用対象	開発者
	計測-1	管理システム	まる仕組みと、広域的かつ面的に堤筋天端のモニタリングの実施と取得データ管理が可能 なシステムの提供することができる技術 【当該技術の概要】	計測・モニタリング技術	株式会社パスコ
	計測-2	3Dレーザスキャナー体型カメラ(Field Viewer e)を活用した地形状況解析技術	・Full-HDによる映像監視およびレーザ測距機能を有する3Dレーザスキャナー体型カメラ (FieldViewer*)(以下、FV という)とリアルタイは空高い3D点群データ解析を可能とする地形状況解析装置を組み合わせた技術。 ・FVで自動計測した3D点群データを地形状況解析装置機能を用いて時系列差分処理することで、 計測エリアの地形状況変化(出水前後等)を視覚的・定量的に形履することが可能。 【当該技術の特徴】・FVは、屋外系設が可能であり、FV本体を中心に約300m範囲のカラー3D点群データの自動計測/原理が行える。 ・FVは、屋外系設が可能であり、FV本体を中心に約300m範囲のカラー3D点群データの自動計測/原理が行える。 ・FVは、加土交通省CTVカメラ標準仕様に準じた制御が可能であり、 室間監視用CCTVカメラ(3)の高群データ計測用装置としての併用運用が行える。 ・IPネットワークを介したWeb監視制御が可能であり、危険な現場に赴かずとも遠隔から状況把握が行える。 ・レーサ計測開始から地形状況解析まで最短40分程度で完了する。 【当該計測部展の活用】・ ・「国路計算の協力とことが困難な微細変状、破損等の抽出は対象としない。 ・レーサ計測開始から地形状況解析まで最短40分程度で完了する。 【当該計測結果の活用】・ 「国路計算を開発を関係を関係を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を表現を	計測・モニタリング技術	三菱電機株式会社 三菱電機エンジニアリング株式会社
	計測-3	堤筋内部の「見える化」技術開発	・堤防内部の比較抗及び窓速度を堤防線断方向の連続データとして把握することにより、 出水や地震外力に応じた変化率を検討すべき重点調査側所の絞り込みが可能となり、さ らに堤防点検作薬の効率化も実現できる技術。 ・物理保査によって測定するのは地盤の電気的性質/弾性的性質であることから、地盤 構造については簡易ボーリングやサウンディング、あるいは既往資料等による土質情報 と併せて、総合的に判断する。 ・比据抗は地下水の影響を受けるため地下水位を把握しておくことが望ましい。	計測・モニタリング技術	応用地質株式会社
	計測-4	水中3Dスキャナーによる水中構造物の形状把 握システム	水中3Dスキャナー (以下3DSC) は水中構造物や水原形状を高精度・高速度な点群データ として計画する音響機器で、本来は水原に静置した状態でお割する。当社では動植セン サーと組み合わせて調査船へ艤装し、航行しながら計測する技術を開発した。本技術に より船船で航行しながらの水中インフラ形状の高積度把握が可能となり、安全性・効率 性・経済性が飛躍的に向上した。3DSCは小型軽型のため測差員3名。ワゴン率1台、作業 能1隻で運用でき 運機不要)、湯水土では対抗できない濁水中や流速2m/secでも使用で きる。10cm以上の変状が対象となるため、被覆工のめくれやブロックの数乱、目地の問 3、矢板・杭の開孔、河床の実施・土砂堆積を効率よくは計測可能であるが、クラックや 発稿等は対象外となる。水中に気泡が多い場合は計画できない。 本技術は、水中部を探査する音響カメラ、水上部を撮影する米学カメラを搭載した自律	計測・モニタリング技術	いであ株式会社
	計測-5	河川・潮沼点検ロボットシステム(みずすま し)	航行型水上探査船(ASV)による河川・湖沼・海岸等の水底面および人工構造物等を点検す るシステムである。 従来は、点検対象である水中構造物等に対して、潜水士による目視確認や防水カメラに よる写真撮影であったが、本技術の活用により、潜水作業を省略することができるため、 安全性の向上、作業の効率化が図れる。	計測・モニタリング技術	株式会社アーク・ジオ・サポート
	計測-6	3次元面変位計測システム ダムシスハイブ リッド	プリズム計測と3次元レーザースキャンでの計測機能を組み合わせ、監視エリアをマル チステーションを使用してスキャニングし、3次元面変位を自動的に計測しリアルタイ ムにヒートマップ化して表示するシステム	計測・モニタリング技術	計測ネットサービス株式会社
	計測-7	RC床版劣化・損傷検出システム(鉄筋コンク リート内部ひび割れ検出システム)	本技術は、橋梁珠原を電磁波レーダにより測定したデータを用いて、機械学習分析手法 を用いたコンクリート床版内部のひびわれ、土砂化の損傷推定範囲を検出する技術であ 。	計測・モニタリング技術	技建開発株式会社
計測・ モニタリング技術	計測-8	簡易路面モニタリングシステム	小型のステレオカメラを搭載し、走行しながらの機形、計測により、路面のひび割れ、 路面機断形状(わだち握れ)、路面機断形状(甲た人性、IRI)を測定することが可能なシス テム、従来の測定専用車両を活用した方式に対し、計測装置や小型化し、可強性を高め たことで、より簡便に一般車両・搭載できる。また、データ処理において、画像処理A I や3次元度元の自動処理アルゴリズムの活用により、低コストな処理を可能としてい る。	計測・モニタリング技術	株式会社リコー
	計測-9	車載簡易装置による道路点検システム 「GLOCAL-EYEZ」	本技術は、一般車両に車載簡易装置(スマートフォン)を取り付けて、走行しながら車 両前方面像と加速度を取得し、舗装点検(Dび割れ、わだち遅れ、IRI)と遊路巡視 (ボットホール、段差、区面線の摩耗、遊路施設の異常)の点検項目を一度に把握する 技術である。計測データはクラウドサーバ上でAIにて解析され、インターネット上で解 析結果を確認できる。	計測・モニタリング技術	ニチレキ株式会社
	計測-10	カメラ内蔵型GNSS測量機を用いた画像処理に よる座標抽出システム	カメラが内蔵されたGNSS別豊機「193」を使用し、複数方向から動画を撮影することで、 自動的に位置情報付きの写真を生成、それらを使用して庭標価を抽出することでトータ ルステーション等を使用せずに測量を行うことができます。 基準点の設置や、プリズム設置を不要とし、加えで作業者1人で作業を行うことが可能 となります。 まなりまなり、ことができれば別定が可能なため高所や河川内の 帯水部など危険個所に接近せず安全な別態作業を行うことができます。	計測・モニタリング技術	株式会社CSS技術開発、Shanghai Huace Navigation Technology Ltd.
	計測-11	RoadManager路面評価	RoadManager路面評価は、「低コストで路面性状調査と同等の評価を実施した い道路電報者」向けの「路面性状の評価を行うサービス」です。測定専用車両 を使わずに、スマートフォン等で取得した動画と加速度データから国が指定し ている指揮(ひび割れ集、IRI、MOI)で簡易的な評価を行います。	計測・モニタリング技術	株式会社アーパンエックステクノロ ジーズ・パンプレコーダー株式会社
	計測-12	巡視業務の高度化を実現する技術(インフラバ トロール®)	本技術は、時刻等を有する画像 (動画) を取得し、リアルタイムストリーミング映像の 配信や、保存した画像 (動画) を活用するシステムであり、本技術の活用により従来は 単上などからデジタルカメラで画像 (静止画) を撮影していた巡視業務を高度化、効率 化することができる。	計測・モニタリング技術	首都高技術株式会社、株式会社ファ ンクリエイト
	計測-13	コンパクトで脱着可能な可搬型MMS(簡易 MMS N-QUICK)	慰着可能なMMS (モバイルマッピングシステム)を所有する率に取り付けて、堤防道路を 走行することで、堤防周辺の三次元データ (およびガメラ動画)を取得する技術。シス テムをレンタルし、堤防管運者が自らが計測できる簡便性により、三次元データの整備 を推進する。また、パトロール率に取り付けることで、定常的にデータを収集すること が可能となる。高頻度な計測により、堤防整備の進捗や圧密・変形の把握に役立つ。	計測・モニタリング技術	中日本航空株式会社
	計測-14	地中変位計 ShapeArray CLOUD(シェイプア レイクラウド)	・当該技術の特徴 当該技術の特徴 当該技術の特別 は、一定問属ごとに3軸重力加速度センサを搭載した、ロープ状の地中変位計 (ShapoArray:略称SAA)により、三次元(X,Y,Z)かつmm単位の高精度で変位学動を自動計測し、計測データをクラウドサーバー上で可現化する技術である。 SAAは結節設度メイヤ設置、少無可能であり、様々なユースケースに対応する。 ・計測の原理やプロセス ボーリング孔にガイド管を設置しガイド管内に計測区間長に対応したSAAを設置。250mm ~1,000mm間間で計劃されを変位量をSAAに有線接続した専用のデータ収集・通信接置 (LTE回線使用)を介して、クラウドサーバへ収集(優短で30分間隔でのデータ収集が可能)。計測結果はクラウド上の専用Webサイトで表示し、遠隔地からの閲覧が可能となる。	計測・モニタリング技術	株式会社GRIFFY、エコモット株式会 社、新川電機株式会社
	計測-15	コンクリートの塩害状況迅速診断システム	本技術は、自動試料機動砕装置と蛍光X線分析法を組み合わせたコンクリートの堪害状況 診断システムである。従来は、手動粉砕と電位差滅定法で対応していた。本技術の活用 により、試料粉砕と塩化物イオン濃度測定時間が短縮できるため、施工性の向上と工程 の炬縮が図れる。	計測・モニタリング技術	国土防災技術株式会社
	計測-16	床版劣化状況把握技術(スケルカビューDX)	電磁波レーダを搭載した車両を用いて、一般交通の中で走行しながら路面に電磁波を送 信し、反射信号の特徴に基づきコンクリート床版内部の劣化を検出する非磁環検査技術 である。	計測・モニタリング技術	ジオ・サーチ株式会社
	計測-17	RC床版劣化・損傷検出システム(鉄筋コンク リート内部ひび割れ検出システム)	本技術は、橋梁珠版を電磁波レーダにより測定したデータを用いて、機械学習分析手法 を用いたコンクリート床版内部のひびわれ、土砂化の損傷推定範囲を検出する技術であ る。	計測・モニタリング技術	国立大学法人東海国立大学機構 株式会社カナン・ジオリサーチ 技建開発株式会社
	計測-18	車載式レーダ探査車による床版劣化調査技術	本技術は近遇規制を行うことなく、走行しながら構楽床版を調査することのできる技術 である。 本載式電磁波レーダにより舗装~機楽床版のデータを取得し、技術者の利定ではなくコ ンピュータによる高速自動解析によって床版 の異常箇所を抽出する。	計測・モニタリング技術	株式会社土木管理総合試験所 国立大学法人東京大学

カテゴリ	技術番号	技術名称	技術概要	技術カタログ適用対象	開発者
	データ-1	河床面の変動(堆砂量)を計測するセンサー	本技術は、河川水と河床(雉砂)の導電率が明確に異なる特性を利用しており、河床面の 変動を連続で計測することが可能である。 またゴミや雨流、および河川の濁りに対する誤検知防止機能を有してり、出水中でも10分	データ収集・通信技術	株式会社拓和
	データ-2	クリノポールによる法面変状観測	間隔でデータを取得することができる。 ・本技術は、表面傾斜計クリイボールを用いて法面変状観測をおこなう技術であり、傾斜 センサを地中1mに設置し温度変化による影響を極力小さくしていますので、地盤変動をい ち早、後知することが可能です。 ・ 取明データムラッドにアップされ、またしきい値に応じた自動メールが送信されるた め、管理者による遠隔24時間監視が可能となります。 ・ 設置に随便(校採等は不要でゆ25mm×1m程度の孔を問け挿入するのみ)であるため、法 動工への今点配が可能であり、活血の半動を面的に把握することができます。 ・ 角速度によるしきい値設定も可能であり、自動で測定・送信間隔が変更になるため、変 動が大きくなった際には、データを密に取得、送信し、変動状況を詳細にモニタリングで きます。	データ収集・適信技術	応用地質株式会社
	データ-3	現地調査効率化システム「スマート調査」	・本システムは、「RTK-GNSS謝位システム」、「モバイル端末用アプリ」、「GISクラウドサーバー」から構成される。 ・「RTK-GNSS測位システム」は、ローコスト受信機を用いた「ローカルGNSS基準点」と「RTK 搭載GNSSボール(移動局)」「Ntripキャスター」で構成される。「ローカルGNSS基準点」と「RTK 搭載GNSSボール(移動局)」で受信した衛星データを「Ntripキャスター」で解析し、位置情報施工データを「RTK搭載GNSSボール(移動局)」が受け取ることにより測位精度が向上する。 ・「モバイル端末用アプリ」は、地理院地図やハザードマップ等のオープンソースデータに加え、最新の空中写真やCAD図面をレイヤとして需要に重ねて表示させることができる はか、RTK別位結束の表示保存、調査表の作成、撮影写真の位置図作成等の機能がある。 ・「GISクラウドサーバーは、本部(本籍所)において全体の走捗を把握し、現場情報を共有化する「GISを活用した情報共有サイト」と連動することを目指している。 ・移動点側のモバイル端末アプリをサーバより最新のアプリがダウンロード可能で、市販のGISアプリも使用できる。	データ収集・通信技術	中電技術コンサルタント株式会社
	データ-4	現場情報共有システム「All-sighte」	①装置の構成 スマートフォン/ファンアブリ/データ通信/データ管理 ②上記と推断の技術的特徴 カメラ・GPS/位置情報取得、写真・動画撮影、コメント入力/モバイルデータ通信/ Web画面による一元管理 ③本技術はステートフォンのGPS機能を使って現在地の写真を位置情報付きで即底に報告・共有することができる。これにより管理者によるデータ取り纏めの時間短縮が図ら	データ収集・適信技術	株式会社Holostruction
	データ-5	スマートグラス「RealWear Navigator」	れ、生産性が向上する。 ・音声認識技術により音声操作が可能なスマートグラスでインターネット接続により情報の参照、 入力、双方向通話を行える技術。 ・スマートグラスとは頭部に装着する小型コンピューターであり、装着者の音声でスマートグラスを操作することが可能。	データ収集・適信技術	RealWear, Inc.
データ収集・適価技術	データ-6	写真動画による現場情報共有システム「ハザー ドビュー」	②何について何をする技術なのか? 本技術は、現時構能共有システム専用機で撮影した写真及び動画を自動で管理ペソコンに 送って共有するシステムである。 ②従来は、どのような技術で対応していたのか? ・従来はクラクト型の地図サービスと電子メールを利用しており、2つのソフトを利用していた。 ・スマートフォンで地図サービスと電子メールを利用しており、2つのソフトを利用していた。 ・スマートフォンで地図サービスと電子メールを利用しており、2つのソフトを利用していた。 ・スマートフォンで地図サービスと電子メールを対して、実動にて位置情報を設定し、写真撮影を行い、アップロード後、撮影日時、コメントなどを、メールにて返信し入力していた。 ・ ③本江事、河川維持管理工事等の日々の件業報告・連路、河川、除雪、公共施設の点検・パトロール ・ 近路工事、河川維持管理工事等の日々の件業報告・連路、一選路、河川、除雪、公共施設の点検・パトロール ・ 災害を生物の被災状況策望 ④その他・担当者は、現場情報は有システム専用機にて現在地の位置情報に対する写真(または動画)を提覧し、状況コメントを入力検送信号、・ 現場情報はクラウドサーバー上に蓄積され、他の担当者とも共有することができる。 ・ 現場情報はクラウドサーバー上に蓄積され、他の担当者とも共有することができる。 ・ 環境をは、全ての現場情報をパソコン画画のマップ上にて一元管理することができる。 ・ 管理者は、担当者に対し参集指示で作業指示を行ったとかでき、担当者は現場情報共有システム専用機に下展内容の姿態を返信を行うことができる。	データ収集・適信技術	テレネット株式会社
	データ-7	遠隔臨場システム「Gリポート」	(株) 「中級、 (中級、 (中級、 (中級、 (中級、 (中級、 (中級、 (中級、 (データ収集・適価技術	株式会社GRIFFY
	データ-8	斜面変位監視システム	接来は基礎工事が必要で設置作業に時間がかかり、また、変位の発生をすぐに知ることができ ないなどの課題があったが、ネンステムでは核を打込み、センサを取り付けるだけで運用が可能 で、設定した開催を超えた変位は警報メールですくに適知される。 また、観測データはASPサーバにでスマートフォン等により、どこでもグラフにて確認できる。 さらに、遠隔差数の近極地から起変を変更ができるようにしたことにより、監視期間中は現地に 立ち入る必要がなくなり、安全性が向上した。 変位を最初する角度センサは高積度の物を用用し、温度変化がある場所でも誤差変動がほと 太ど無く(ものが)以内、測定部間も短い(最短20秒)。 また、オブション機能として以下の機能がある。 ・ 市曜市により市置や土壌雨量指数をグラフで監視・ ・ 神麗市より市置や土壌雨量指数をグラフで監視・ ・ 神麗市より市置ではる面の監視	データ収集・通信技術	株式会社近計システム
	データ-9	施設維持管理システム「BIMSTOK」	・特定面グメフによる画面監修 BIMSTOKは、就致の成核、実界・環壁・計画を一元管理できる維持管理クラウドである。 情報が設備軸で自動整理され、施設の経時変化を関係者間で素早く共有可能。 また、BIM/CIM/異常情報を紐付け、BIM/CIML上で異常面所を視覚的に確認できるなど、維 持管理におけるBIM/CIMI/AR PERELL た。 さらに、報告書ごとの独自帳票作成機能や、権限管理による承認フロー機能を搭載し、業 勝効率化を促進。 BIMSTOKは分野を問わず、維持管理を必要とする幅広い施設で活用できるソリューション である。	データ収集・通信技術	株式会社アーリーリフレクション

カテゴリ	技術番号	技術名称	技術概要	技術カタログ適用対象	開発者
	データ-10	遠隔臨場システム「LINKEYES」およびSmart LinkViewCameraシステム	1. 装置の構成 ・データ収集: LINKEYESまたは、Smart LINK View Camera (高圧障装置内蔵屋外対応カメラ) ・データ記録を存: Smart LINK View VMS (EZ-Pro) (クラウド型ビデオマネジメントシステム) ・データ温度: LTE (4G) 遺信 2. 各装置の技術的特徴 2. 名装置の技術的特徴 2. 名装置の技術的特徴 2. 名装置の技術的特徴 (表現しているの医照度 下もカラー撮影可能 ・ 高馬度・伝帯域艦: 4Kレベルの動画を400kbps、高鮮明動画を150-250kbpsの低帯域幅で伝送 ・ 高馬度・伝帯域艦: 4Kレベルの動画を400kbps、高鮮明動画を150-250kbpsの低帯域幅で伝送 ・ 高馬度・伝帯域艦: 4Kレベルの動画を400kbps、高鮮明動画を150-250kbpsの低帯域幅で伝送 ・ 高馬度・振動技術: 入井の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の大型の	データ収集・過信技術	株式会社ティ・エム・エフ・アース
	データ-11	LTE対応ウェアラブルカメラ「どこでもウォッ チカメラ」	本技術はモベイル遺信(LTE:4G)適回測機能各搭載したウェアラブルカメラである。従来の 臨場は現場で実施していたが、本技術の活用により遠隔臨場が可能となるため、現場待機 時間の減少により工程の短縮が図られる。	データ収集・通信技術	DXアンテナ株式会社
データ収集・通信技術	データ-12	障害物に強いGNSS動態観測システム「Qu artetSj	国際以内では、最新のGNSS (GPS) 技術を活用した高精度な変位計測システムである。独自開発のRTK-GNS3割位アルゴ リズムを採用し、障害物が多い環境でも安定した測位を行えることが特徴である。そのため従来のGNSS 別位では周囲 の障害物によって計測が難しかった部位も含め、河川堤防、周辺斜面、関連構造物などの部位を対象に、三次元(X・Y・H)でミリ単位の構度を持ち、無人かつ準リアルタイムで常時監視が可能である。これにより、施工中の安全管理や施工管理計測、維持管理時の健全性評価や異常検知に活用できる。 ・計測の展理やプロセス 基準局、搬測局、電源で構成される。各計測点に設置された観測局および基準点として対象部位近傍の不動地盤上 に設置された基準局が持つ小型GNSSアンテナがそれぞれ測位衛星から位置情報を取得し、LTE通信を通じてデータをクラウド上に集積し、独自の統計的手法を用いた時系列データ解析による誤差処理を行うことで計測点の切削位置からの変位を準リアルタイムで計測することが可能である。計測結果は専用Webサイトでの表示または定期的なメール配信(1日1回および異常検知時アラート)等で確認することができる。 ・計測結果の活用	データ収集・適信技術	海水建設株式会社、国立大学法人東京海洋大学
	データ-13	GNSSによるクラウド型変位計測システム	大技術概要 「技術概要 GNSSを用いた変位計測システムです。斜面及び関連構造物などの変位を長期的に監視しま す。2周波GNSSによる静的干渉測位法(スタティック測位)による解析手法を用い、過去6時 間のデータから15分に1回解析を行います。15mm程度の高格度測位を実現し、人の目では 判定できないような細かな変化を検知。24時間365日位置情報の変位をモニタリングしま す。GNSSで取得した計測データをクラウドサーバへ自動活信。送信された計測データをも とにスタティック解析処理を行い、解析されたデータはPCやタブレット端末でいつでも閲覧できます。 ・静的下影測位法の概要 複数のGNSS空機を使用し、長時間にわたって静止した状態で観測データを収集し解析す る方法。基準局(固定局)と移動局との間でキャリアフェーズ観測を行い、整数アンビギュ イティを解決することでミリオーダーレベルの高格度測位を行う。また基準局と移動局の 相対測位により、大気運転線を破職者・対流側が発量動量が多量を使	データ収集・適信技術	株式会社アカサカテック
	データ-14	遠隔支援ツール「SynQ Remote(シンクリ モート)」	はいるいという。 はいるいとはいった地象的な言葉や専門用語を使用せず、高感的な意思疎通が可能になる機能、別職や経験に差がある場合でも、煩雑な説明をなくすことで、コミュニケーションコストを引き下げることができる。 はいるいというにはいるい。 はいるいというにはないました。 はないました。 はいるいというにはないました。 はいるいというにはないました。 はいるいというにはないました。 はいるいといるにはないました。 はいるいといるいはないました。 はいるいといるいはないました。	データ収集・過信技術	株式会社クアンド

カテゴリ	技術番号	技術名称	技術概要	技術カタログ適用対象	開発者
			本技術は境界ワイヤーからのパルス信号により自律走行を可能としたロボット型パッテ	The state of the s	
	除草-1	Automower AWDシリーズ	リー動力式芝刈り機で、従来は防護板等の養生が必要なハンドガイド式芝刈り機で対応し	除草技術	ハスクバーナ・ゼノア株式会社
	10 July 10	Automower AWD> 7 - A	ていた。本技術の活用により作業員が削減されるため、経済性の向上及び施工性の向上が		ハヘッハーノ・セノア休式宏住
			図れる。		
			本技術は、傾斜角35度を超え42度までの搭乗式のハンマーナイフモアおよびヘーメー		******
	除草-2	遠隔操作草刈機・集草機 (CRAWLER)	カーが作業できない場所でのハンマーナイフ・ヘーメーカー作業を可能にする。 これにより、従来は、層掛け式刈払機にて草を刈り総手で集草していた作業が、早く安	除草技術	株式会社パンプー苑
			これにより、従来は、肩掛け式刈払機にて早を刈り照子で乗早していた作業が、早く女 全に行える。		
	除草-3		除草作業をラジコン操作で安全に行うことができる技術・ウインチ併用で最大斜度55°の		
		急勾配法面対応ラジコン式草刈機「スパイ	法面を作業可能・タイヤが360°回転し、全方向に俊敏に移動可能・ラジコンによる遠隔	除草技術	株式会社レンタルコトス
		% −J	操作が可能・水平プレードによるカッティングであるため、刈高を均一にできる。		
			ラジコンによる遠隔操作が可能なハンマーナイフモア。		
			最大作業傾斜角50度。		株式会社新宮商行
			作業者は安全な場所から作業が可能となり、安全性との向上が図れる。		
	除草-4	ラジコンハンマーナイフモア「RCシリーズ」	従来のハンドガイド式(簡易搭乗型)草刈機と比較して小型なため可搬性の向上と、障害 物周辺での作業性が向上する。	除草技術	
			初周辺での作業性が向上する。 また、ロータリーブレード式のラジコン草刈り機と比較してハンマーナイフモアのため		
			作業効率に優れる。		
			本技術は独自のクローラにより45度の急斜面でも安定した除草が可能な全電動草刈機であ		
			3.		
		急勾配でも除草できる無人化・遠隔化技術 ユ	電動にも関わらず草丈1m以上でも刈れる草刈機構を有し、低消費の草刈機構、クローラ		
	除草-5	ニモワーズ	駆動機構により1充電で1日の作業も可能。	除草技術	株式会社ユニック
		= = = 7 / /	コンパクトで操作も簡単で、老若男女誰でもすぐに操作ができ、低騒音でゼロエミッショ		
			ンの人と環境にやさしい草刈機。		
			また運搬トレイを取り付ければ200kgの荷物を運ぶことも可能		
	除草-6	正逆切替ハンドガイド草刈機	本技術は堤防及び道路の除草工に関する技術である。ロータリーの回転方向を切り替える ことができ、前方へ飛び石などの飛散を軽減し安全性の向上が期待できる。	除草技術	株式会社オーレックR&D
	除草-7	集草用プレートまもる君	法面や構造物に傷を入れずバックホウで集草出来る器具	除草技術	茨木建設株式会社
		2017/21	本技術は飛散物を低減できるパリカン式草刈機で、従来は飛散防止策を伴う肩掛け式草刈	100-1-20-10	2017
	除草-8	T字型パリカン	機による除草工で対応していた。本技術の活用により、除草作業中の飛散物に対する防護	除草技術	株式会社やまびこ
			ネットなどの飛散防止策や交通規制の頻度を低減でき、安全性の向上と経済性の向上が期		
			待できる。		
除草技術		リモコン小型ハンマーナイフモア	本技術は畦畔、河川、堤防、道路周辺、公園緑地等の除草作業をリモコンによる遠隔操作に	除草技術	株式会社 I H I アグリテック 国立研究開発法人 農業・食品産業技 有総合研究機 福島県農業総合センター
除早技術	除草-9		より安全な場所から最大傾斜角45度まで対応する草刈機である。 ・軽量コンパクトで低重心設計により傾斜角45度までの除草作業が可能。		
			・軽量コンハクトで応差心改計により預料用40度までの除早行業かり能。 ・軽トラックで運搬できる機体でありながらも、ハンマーナイフ式刈取部によりさまざまな		
			草種、草丈の除草作業に適合する。		
			・急勾配法面等においてもリモコンを用い、安全な場所から遠隔操作で高い能率の除草作業		
			を行うことで作業者の労力を軽減する。		
	除草-10	小型ハンドガイド式草刈機 (ハンマーナイフモ	本技術は除草工に関する技術である。従来の小型ハンドガイド式草刈り機は旋回半径が大き	除草技術	株式会社オーレックR&D
		7ZHR800)	く、草刈り速度も遅かったが、旋回半径を小さくし、速度を速くしたことで機動性が向上し、		
		7 Elittoo)	草刈りの日当たり作業量が増加する為、経済性の向上及び工程が短縮する。		
		護岸・水路の樹木根枯死技術	河川護岸プロックの隙間や水路のコンクリートの隙間から雑草だけではなく、樹木や樹木 の株や根が生育している場合が多く見受けられる。本技術は、護岸プロック等の隙間から		
			の株や板が生育している場合が多く見受けられる。 本技術は、歳年プロック寺の原间から 出ている樹木の株や根の中心に直接、熱を加えることで、植物のタンパク質を破壊し、樹		
	除草-11		木の株や根を根本から枯死させる技術である。	除草技術	日本ロード・メンテナンス株式会社
			従来技術では、護岸プロックの設置・撤去の手間があったが、本技術では樹木根に直接、		東京農業大学
			熱を加えてタンパク質を破壊するため、ブロック設置・撤去の時間が不要となり施工性が		
			向上する。また、高温水を活用することで環境に影響はない。		
			本技術は、		
			・河川やため池などの堤防除草工事		
			- 道路周辺の除草工事 - 公園除草工事		
			**		
	除草-12	急傾斜法面対応ラジコン草刈機「アラフォー傾 子」			
			【技術】	除草技術	株式会社 筑水キャニコム
			・クローラが左に200mmスライドすることで運搬時等は小さく、傾斜で使用する際より安定		
			した状態で除草作業が可能		
			・ハンマーナイフ式で長い草や密集した草も粉砕し、刈り取り部が路面に合わせて追従す		
			るため刈跡を均一にすることが可能		
			・飛散防止を極力抑える為にダウンカット式の刈取方式を採用。		
	除草-13	雑木&草刈り機 クサカルゴン・クサカルゴン スリム	油圧ショベルにアタッチメントとして取付け、雑草から竹やぶ・雑木の伐採を 迅速・安全に行う草刈り機		
			・ 道路、河川、公園等の除草工において、雑草だけでなく、竹やぶや雑木の伐採を安全に	除草技術	株式会社タグチ工業
			しかも迅速に行う油圧ショベル用のアタッチメント		
			・クサカルゴンスリムはコンパクトな設計で、ガードレール下や電柱周りなどの小スペースの		
	L		除草に特化した技術		