技術番号	BR020016								
技術名	レーザー打音検査装置				開発者	名 株:	式会社 フ	ォトンラ	ボ
試験日	令和3年 3 月 4 日	天候	晴れ	気温	14	.4 °C	風速	1.6	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 うき			試験	区分標	準試験	

試験で確認する カタログ項目

計測精度

## 対象構造物の概要

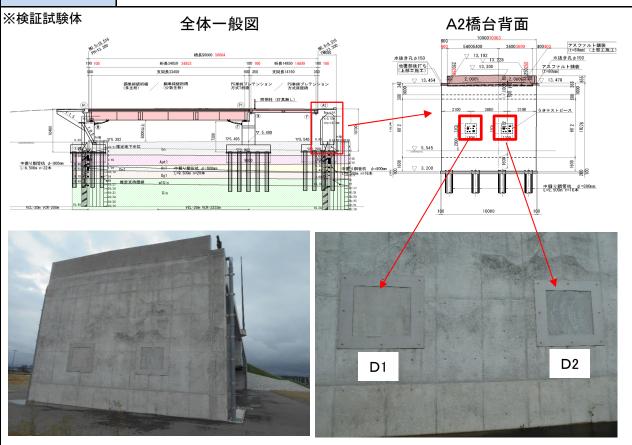


写真-1 A2橋台背面

写真-2 検証試験体

### ※検証試験体

D1:かぶり30mm、寸法1050×1050mm

D2:かぶり10mm、寸法1050×1051mm

試験方法(手順) 技術番号 BR020016

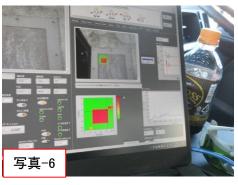
- ① 検査車両の搬入、安全対策(保護メガネ着用、カラーコーンの設置等)(写真-3)
- ② 試験体近傍に配置した模擬体にレーザー照射して照射条件等を確認する。(写真-4)
- ③ 照射状況:レーザーから検証試験体までの距離4.0m(写真-5)
- ④ 取得したデータを車内のモニターで確認する。(写真-6)
- ⑤ 後日、取得したデータよりうきの箇所を検出する。

#### 開発者による計測機器の設置状況





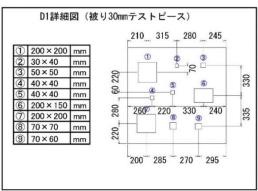


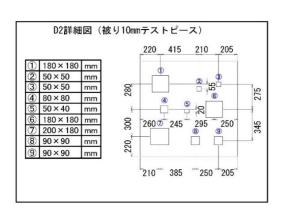


#### 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

うきの総箇所数:18箇所

#### ※検証供試体





#### ※計測結果

#### 【損傷図】A2橋台-図番D

#### D1詳細図(被り30mmテストピース)

#### D1 (欠陥最大サイズ)

番号	X	mm
1	横230 x 縦180	mm
2	横50 x 縦90	mm
3	横60 x 縦30	mm
4	横120 x 縦140	mm
(5)	横180 x 縦210	mm
6	横100 x 縦180	mm
7	横210 x 縦220	mm
8	横130 x 縦100	mm
9	横70 x 縦100	mm

解析アルゴリズムを用いた 異常領域表示

(赤:異常 黄:異常(小) 緑:正常)



レーザー打音計測 位置による 打音異常表示 (生データ)

(赤:異常 黄:異常(小) 緑:正常)





構造物までの距離:約4.5m 打音レーザーのエネルギー:1J、集光直径:5mm (照射強度:5 J/cm²)

#### 【損傷図】A2橋台-図番D

#### D2詳細図(被り10mmテストピース)

#### D2(欠陥最大サイズ)

番号	X	mm
1	横180 x 縦210	mm
2	横60 x 縦60	mm
3	横70 x 縦70	mm
4	横130 x 縦130	mm
(5)	横60 x 縦60	mm
6	横180 x 縦210	mm
7	横250 x 縦230	mm
8	横130 x 縦140	mm
9	横100 x 縦110	mm

解析アルゴリズムを用いた 異常領域表示

(赤:異常 黄:異常(小) 緑:正常)



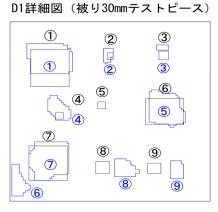


レーザー打音計測 位置による 打音異常表示 (生データ)

(赤: 異常 黄: 異常(小) 緑:正常)

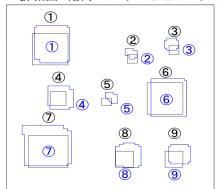


構造物までの距離: 約4.5m 打音レーザーのエネルギー: 1J、集光直径:5mm (照射強度:5 J/cm²)



黒線:真値、青線:本技術

#### D2詳細図(被り10mmテストピース)



1

1

1

1

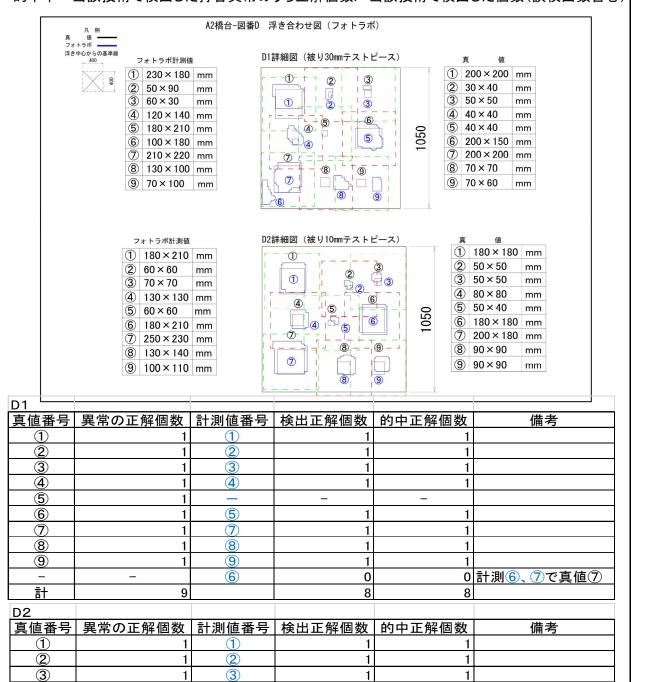
1

1

9

#### ※検出率、的中率

検出率=正解個数のうち技術で検出できた個数/打音異常の正解個数 的中率=当該技術で検出した打音異常のうち正解個数/当該技術で検出した個数(誤検出数含む)



検出率= 17箇所/18箇所=0.94

4

(5)

**6**)

 $\overline{7}$ 

8

(9)

計

4

(5)

**6**)

(7)

(8)

9

1

9

的中率= 17箇所/18箇所=0.94

1

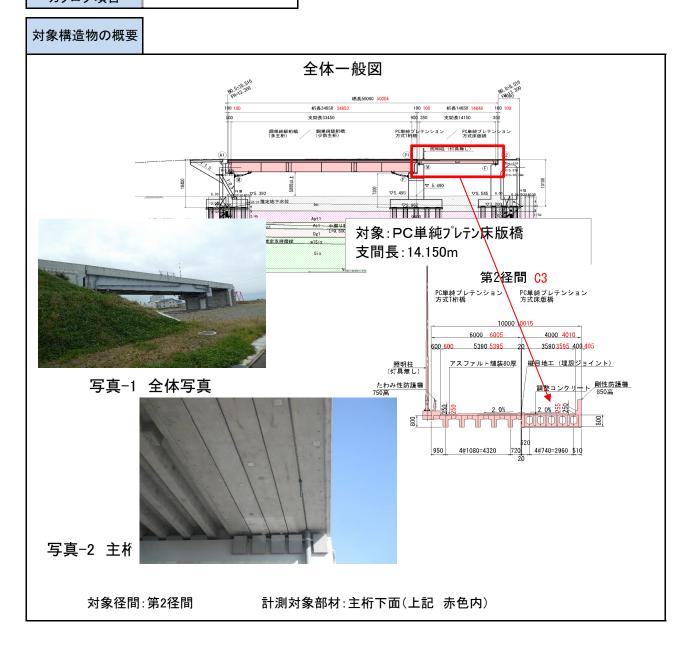
1

9

技術番号	BR020016								
技術名	レーザー打音検査装置				開発者	名 株	式会社 フ	ォトンラ	゚゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙
試験日	令和3年 3 月 4 日	天候	晴れ	気温	14.	.4 °C	風速	1.6	m/s
試験場所	試験場所福島ロボットテストフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 うき	<del>-</del>		試験	区分 現	場試験	

試験で確認する カタログ項目

動作確認(精度以外)



試験	方法(手順)	技術番号	BR020016				
1	安全対策:カーラーコーンの設置(写真-3)						
2	安全対策:看板の設置(写真-4)						
3	検査車両の搬入(写真-5)						
4	照射状況:レーザーから検証試験体までの距離5.5m(写真-6)						
5	後日、取得したデータよりうきの箇所を検出する。						



写真-3



写真-5



写真-4



写真-6

## 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況



写真-7

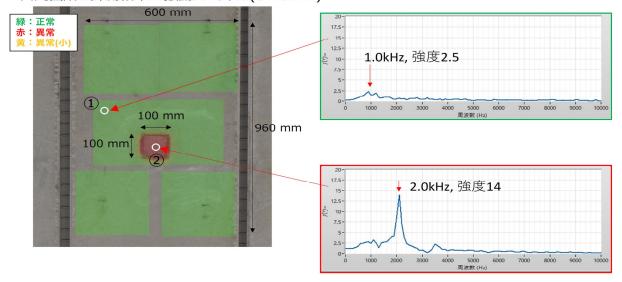
※計測対象部材:主桁下面(写真-7)

### ※計測結果

構造物までの距離:約5.5m

打音レーザーのエネルギー: 1J、集光直径:5mm (照射強度:5 J/cm²)

白丸箇所の計測結果:振動スペクトル(0-10kHz)



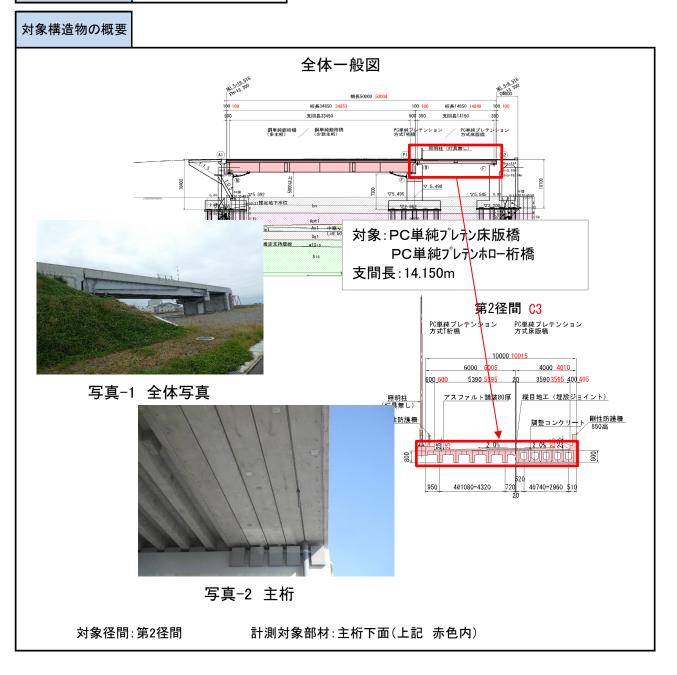
共鳴振動の有無により、打音異常を検知する。

- ①は、健全と診断された波形であり、
- ②は共鳴振動が観測され波形で打音異常である。

技術番号	BR020017									
技術名	3Dデータを活用した構造物の状態把握(剥離)					者名	アイセイ株式会社			
試験日	令和3年 3 月 24 日	天候晴れ気温			1	21.1	°C 風速		5.3	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド									
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	剥離、変用	<u></u>	į	試験	区分標	準試験	

\_.\_.\_.

試験で確認する 計測レンジ カタログ項目 計測精度



試験	方法(手順)	技術番号	BR020017				
1	PCプレンテT桁橋の剥離・鉄筋露出(写真−2)						
2	PCプレテンホロー桁橋の剥離・鉄筋露出(写真-3)						
3	計測機器の設置(写真-4:地上型レーザースキャナー)						
4	計測状況:計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-4)						
5	後日、計測結果から真値(写真-5)と比較する。						





写真-3

写真-4

# 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

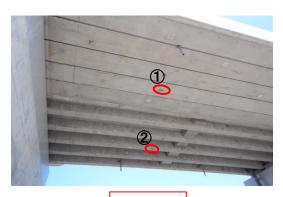


写真-5

※計測対象部材:主桁下面(写真-7:①HG2,②TG3)

計測結果の比較

技術番号

BR020017

### ※計測レンジ

距離14mでの撮影を確認



#### ※計測精度

### (1)真値

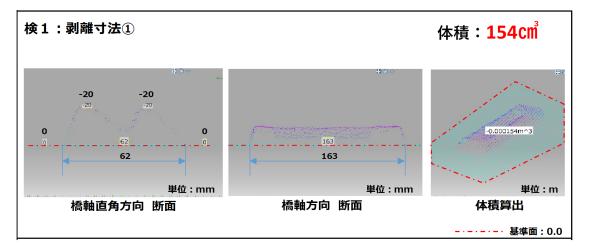


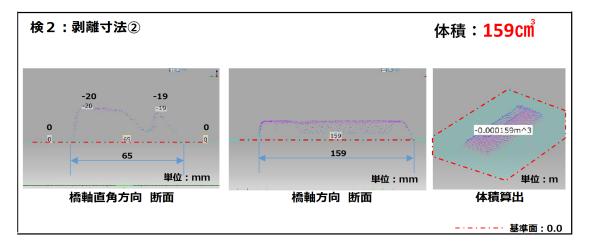
1160 × 50 × 18mm



2160 × 60 × 20mm

#### (2)計測値





# 計測結果の比較

技術番号

BR020017

(3)計測結果の比較

			橋軸	橋軸直角	深さ
			mm	mm	mm
		真値	160	50	18
①	HG2	計測値	163	62	20
	ngz	差	-3	-12	-2
		比率	0.982	0.806	0.900
		真値	160	60	20
	TG3	計測値	159	65	20
	1 43	差	1	-5	0
		比率	1.006	0.923	1.000

※真値はコンベックスによる寸法計測である。

計測精度= 
$$\sqrt{\frac{(x_1-a)^2+\cdots+(x_n-a)^2}{n}}$$
=5.52mm

技術番号	BR020017								
技術名	3Dデータを活用した構造		開発者	名アー	アイセイ株式会社				
試験日	令和3年 3 月 24 日	天候	晴れ	気温	<u>1</u> 21.	1 °C	風速	5.3	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	剥離、変形	<b>!</b>	試験	区分標	準試験	

\_.\_.\_.

試験で確認する 計測レンジ カタログ項目 計測精度



付録2-3-202

試験	方法(手順)	技術番号	BR020017				
1	PCプレンテT桁橋の剥離・鉄筋露出(写真-3)						
2	PCプレテンホロー桁橋の剥離・鉄筋露出(写真-4)						
3	計測機器の設置(写真-5:地上型レーザースキャナー)						
4	- 計測状況:計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-5)						
5	後日、計測結果から真値と比較する。						





写真-4

写真-5

# 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

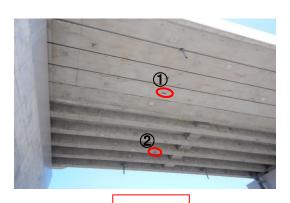


写真-6

※計測対象部材:主桁下面(写真-6:①HG2,②TG3)

## ※計測レンジ

距離14mでの撮影を確認



## ※計測精度

## (1)真値

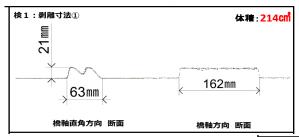


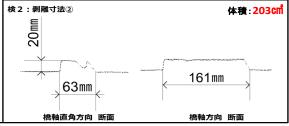
1160 × 50 × 18mm



2160 × 60 × 20mm

### (2)計測値





### (3)計測結果の比較

			橋軸	橋軸直角	深さ
			mm	mm	mm
		真値	160	50	18
<b>1</b>	HG2	計測値	162	63	21
U)		差	-2	-13	-3
		比率	0.988	0.794	0.857
		真値	160	60	20
<b>②</b>	TG3	計測値	161	63	20
① ②	163	差	-1	-3	0
		比率	0.994	0.952	1.000

※真値はコンベックスによる寸法計測である。

計測精度= 
$$\sqrt{\frac{(x_1-a)^2+\cdots+(x_n-a)^2}{n}}$$
=5.66mm

技術番号	BR020017									
技術名	3Dデータを活用した構造物の状態把握(剥離)					発者名	る アイ	イセイ株式	会社	
試験日	令和3年 3 月 24 日	天候 晴れ 気温			i	21.1	°C	風速	5.3	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド									
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	划離、変飛	彡・ケ	7損	試験	区分 現	場試験	

試験で確認する 動作確認 カタログ項目 (精度以外)

## 対象構造物の概要

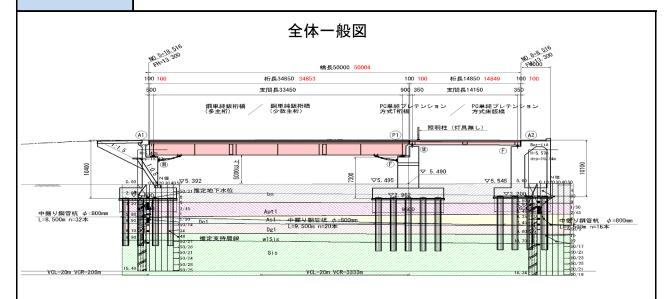




写真-1 全体写真

試験	方法(手順)		技術番号	BR020017		
1	計測機器の設	置(写真-2, 3, 4:地上型レーザースキャナー)				
2	② 計測状況:計測機器で主桁上の鋼板の形状を計測する。(写真-2)					
3	計測状況:計測	削機器で袖擁壁上の鋼板の形状を計測する。(写真-3)				
4	) 計測状況:計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-4)					
5	後日、計測結り	果から検出項目毎に整理する。				



写真−2



写真-3





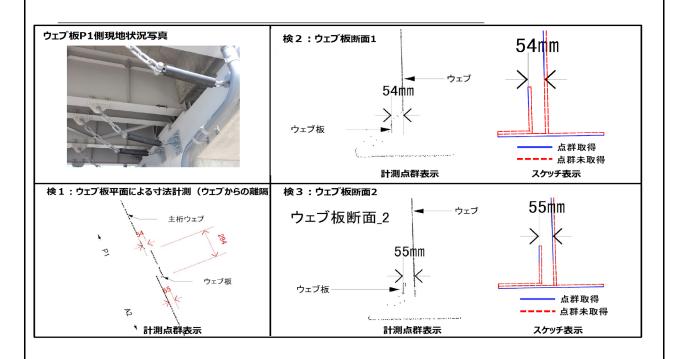
写真-4

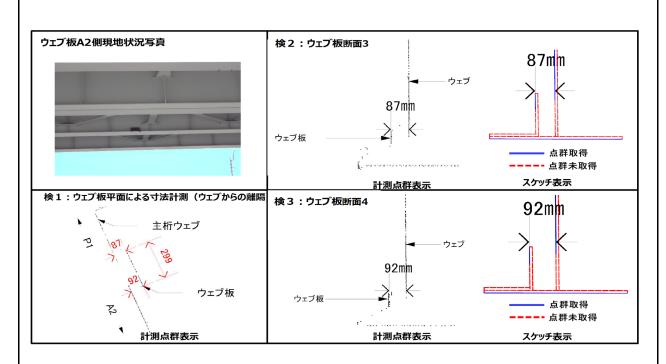
技術番号

BR020017

#### ※計測結果

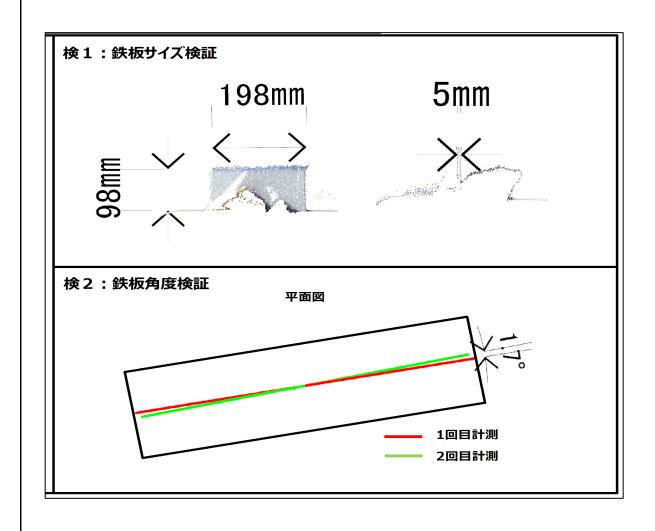
## (1)主桁上の鋼板の形状





## (2)袖擁壁上の鋼板の変形



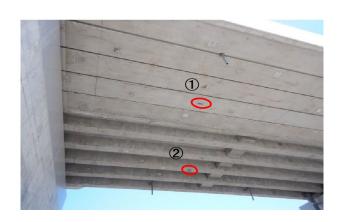


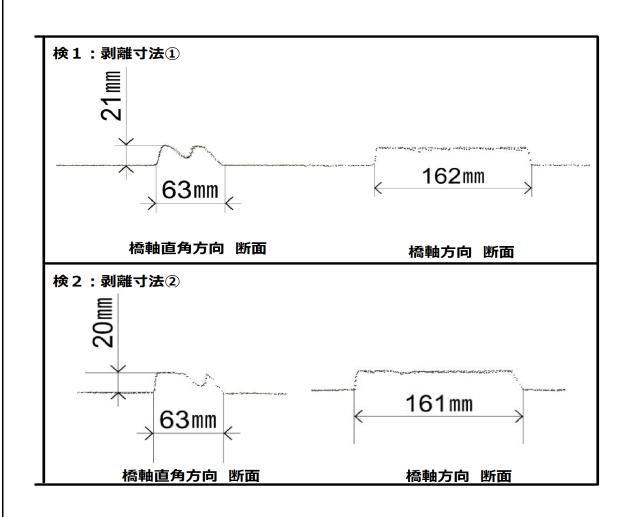
計測結果の比較

技術番号

BR020017

## (3)PC橋の剥離

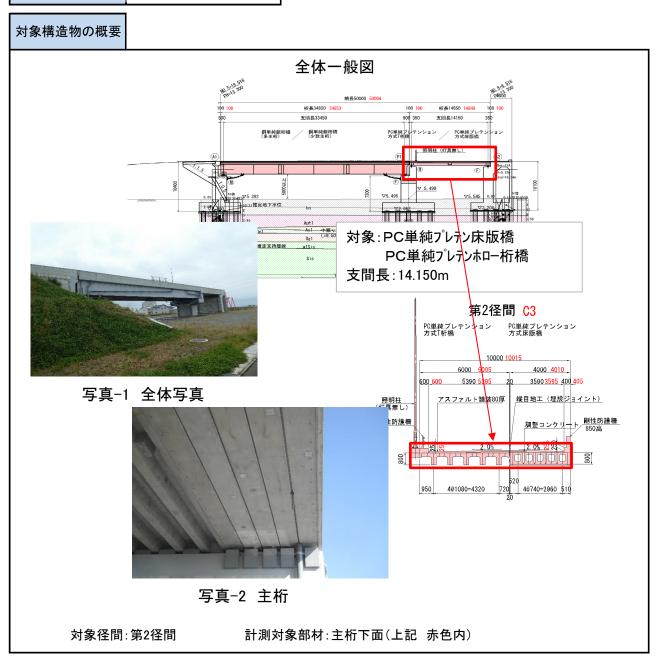




技術番号	BR020017									
技術名	3Dデータを活用した構造	Oデータを活用した構造物の状態把握(剥離)						'セイ株式	会社	
試験日	令和3年 3 月 24 日	令和3年 3 月 24 日 天候 晴れ 気温					°C	風速	5.3	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド									
カタログ分類	カタログ分類 非破壊検査技術 カタログ 検出項目 剥離、変形 試験区分 標準試験									

\_.\_.\_.

試験で確認する 計測レンジ カタログ項目 計測精度



試験	方法(手順)	技術番号	BR020017			
1	PCプレンテT桁橋の剥離・鉄筋露出(写真-3)					
2	PCプレテンホロー桁橋の剥離・鉄筋露出(写真−4)					
3	計測機器の設置(写真-5:地上型レーザースキャナー)					
4	計測状況∶計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-5)					
5	後日、計測結果から真値(写真-5)と比較する。					



写真-3



写真-5



写真-4

# 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

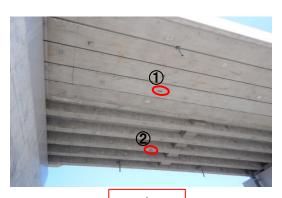


写真-6

※計測対象部材:主桁下面(写真-6:①HG2,②TG3)

計測結果の比較

技術番号

BR020017

### ※計測レンジ

距離14mでの撮影を確認



#### ※計測精度

### (1)真値

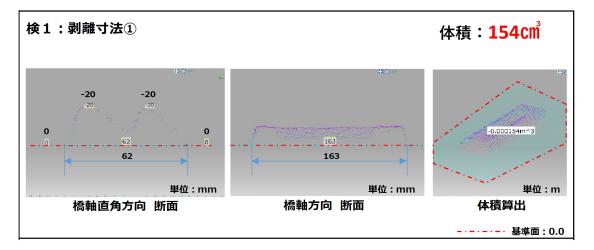


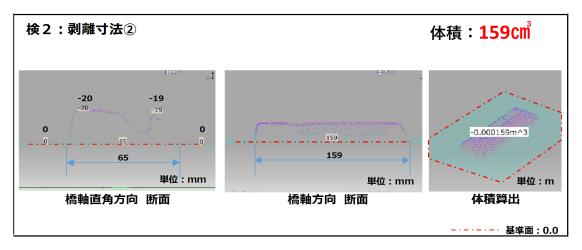
1160 × 50 × 18mm



2160 × 60 × 20mm

#### (2)計測値





# 計測結果の比較

技術番号

BR020017

(3)計測結果の比較

· _						
				橋軸	橋軸直角	深さ
L				mm	mm	mm
Γ			真値	160	50	18
ı	(1)	HG2	計測値	163	62	20
	$\cup$		差	-3	-12	-2
			比率	0.982	0.806	0.900
Γ		) TG3	真値	160	60	20
l	2		計測値	159	65	20
	<b>(2</b> )		差	1	-5	0
L			比率	1.006	0.923	1.000

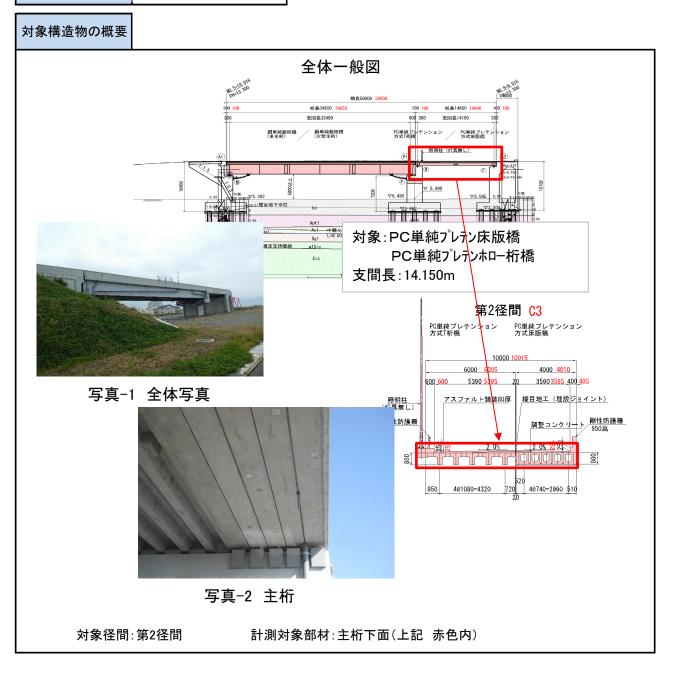
※真値はコンベックスによる寸法計測である。

計測精度= 
$$\sqrt{\frac{(x_1-a)^2+\cdots+(x_n-a)^2}{n}}$$
=5.52mm

技術番号	BR020017								
技術名	3Dデータを活用した構造	<b>造物の状</b> 態		開発者	名アク	イセイ株式	<b>大会社</b>		
試験日	令和3年 3 月 24 日	天候	晴れ	気温	l 21	.1 °C	風速	5.3	m/s
試験場所	試験場所福島ロボットテストフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	剥離、変形	į,	試験	区分標	票準試験	

\_.\_.\_.

試験で確認する 計測レンジ カタログ項目 計測精度



付録2-3-214

試験	方法(手順)	技術番号	BR020017			
1	PCプレンテT桁橋の剥離・鉄筋露出(写真-3)					
2	) PCプレテンホロ−桁橋の剥離・鉄筋露出(写真−4)					
3	計測機器の設置(写真-5:地上型レーザースキャナー)					
4	計測状況:計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-6)					
5	後日、計測結果から真値(写真-5)と比較する。					



写真-3



写真-5



写真-4

# 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

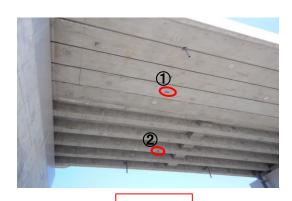


写真-6

※計測対象部材:主桁下面(写真-6:①HG2,②TG3)

技術番号

BR020017

## ※計測レンジ

距離14mでの撮影を確認



## ※計測精度

### (1)真値

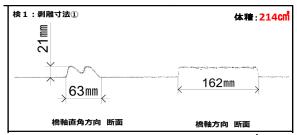


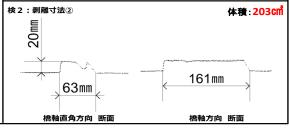
 $1160 \times 50 \times 18$ mm



2160 × 60 × 20mm

### (2)計測値





### (3)計測結果の比較

			橋軸	橋軸直角	深さ
			mm	mm	mm
		真値	160	50	18
1	HG2	計測値	162	63	21
U)		差	-2	-13	-3
		比率	0.988	0.794	0.857
		真値	160	60	20
2	TG3	計測値	161	63	20
2	163	差	-1	-3	0
		比率	0.994	0.952	1.000

※真値はコンベックスによる寸法計測である。

計測精度= 
$$\sqrt{\frac{(x_1-a)^2+\cdots+(x_n-a)^2}{n}}$$
=5.66mm

技術番号	BR020017									
技術名	3Dデータを活用した構造	データを活用した構造物の状態把握(剥離)						(セイ株式	会社	
試験日	令和3年 3 月 24 日	天候	天候 晴れ 気温 21.1 °C 風速 5.3 m/s						m/s	
試験場所	所 福島ロボットテストフィールド									
カタログ分類	分類 非破壊検査技術 カタログ 検出項目 剥離、変形・欠損 試験区分 現場試験									

試験で確認する 動作確認 カタログ項目 (精度以外)

## 対象構造物の概要

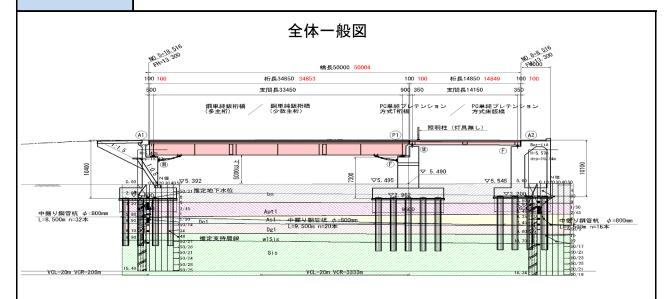




写真-1 全体写真

試験	方法(手順)	技術番号	BR020017			
1	計測機器の設置(写真-2, 3, 4:地上型レーザースキャナー)					
2	〕 計測状況∶計測機器で主桁上の鋼板の形状を計測する。(写真-2)					
3	計測状況:計測機器で袖擁壁上の鋼板の形状を計測する。(写真-3)					
4	計測状況∶計測機器でPC桁の剥離・鉄筋露出を計測する。(写真-4)					
5	後日、計測結果から検出項目毎に整理する。					

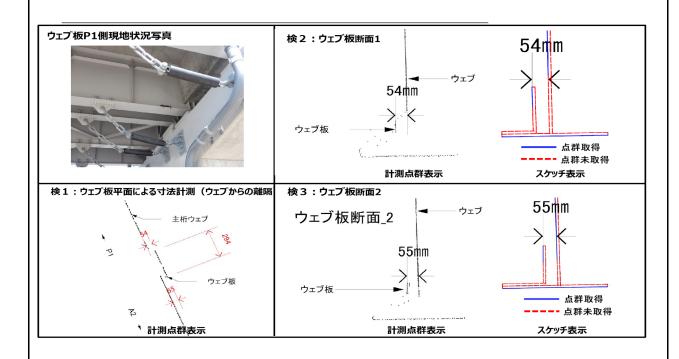


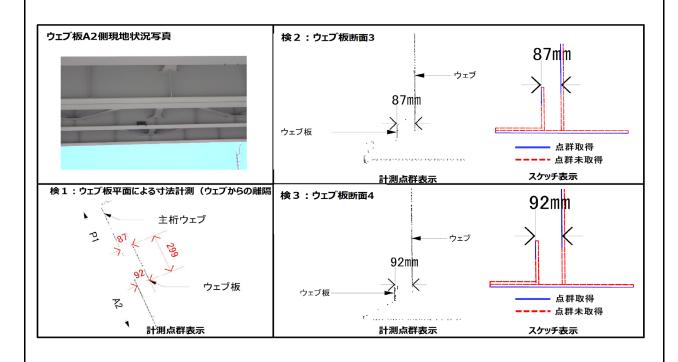
技術番号

BR020017

#### ※計測結果

## (1)主桁上の鋼板の形状



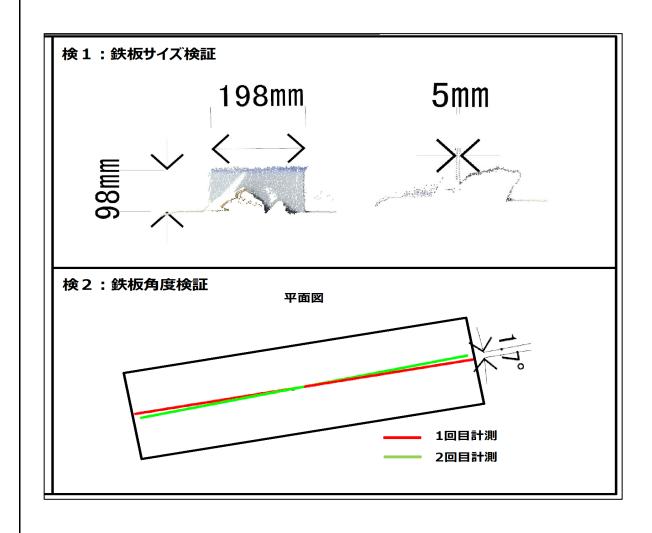


技術番号

BR020017

## (2)袖擁壁上の鋼板の変形



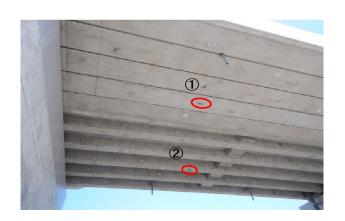


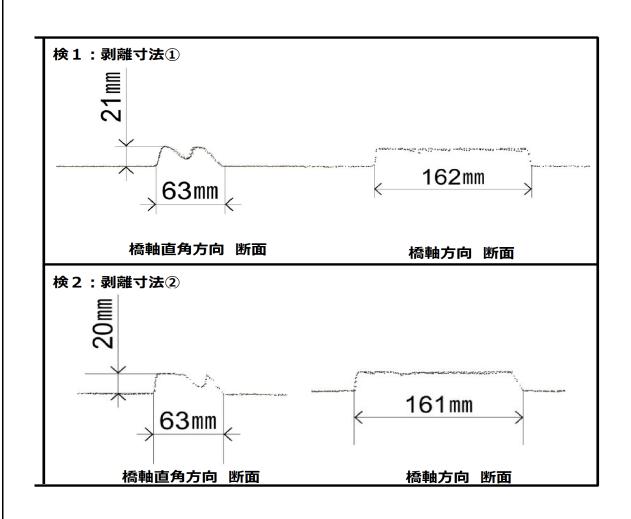
計測結果の比較

技術番号

BR020017

## (3)PC橋の剥離

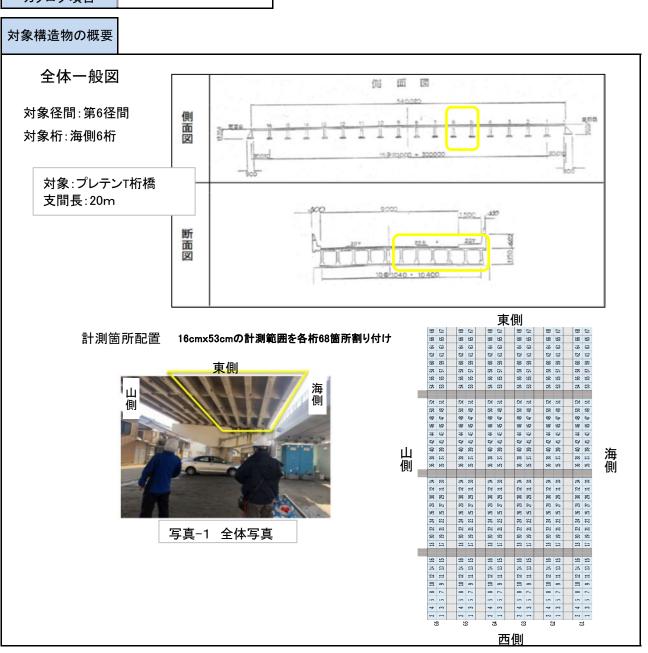




技術番号	BR020018								
技術名	名 磁気による鋼材破断の非破壊検査法(SenrigaN)					名 二	ニカミノルク	妹式会	社
試験日	令和1年 10 月 11 日	天候	天候 曇り時々晴れ 気温			.6 °C	風速	3.6	m/s
試験場所	某橋梁(新潟県)								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目の破	断		試験	区分 -	-	

試験で確認する カタログ項目

鋼材破断検出



試験方法(手順)			技術番号	BR020018				
1	① 計測機器等の搬入(計測装置、磁石ユニット、タブレット)							
2	計測箇所をマ	ーキングする(テープ貼り)						
3	計測箇所マー	キングに沿って磁石ユニットで擦り、内部鋼材を着磁する	る(写真-1)					
4	計測箇所マー	キングに沿って計測装置を設置して計測する(写真-2)						
5	⑤ 計測結果を確認する(計測データをタブレットで確認・写真-3)							
6	解析結果から	、PC鋼材の破断有無を評価する。						

#### 1. 計測手順



写真-1 着磁



写真-2 計測



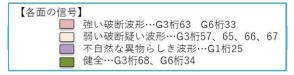
写真-3 計測結果確認

#### 2. 判定結果



計測箇所名	判定	判定位置	はつり結果	破断位置	正誤
①G1-25	異物		異物		0
②G6-33	強い破断	31cm	素線破断	26~40cm	0
③G3-65	弱い破断	28cm	素線破断	32cm	0
<b>4</b> G6-34	健全	-	健全	-	0
⑤G3-57	弱い破断	13cm	素線破断	13cm	0

的中率=損傷と判定されてもののうち、正解個所数/真値の損傷個所数 =4/4 =1.00



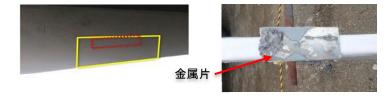
### ※計測結果(抜粋)

調査対象: G1

計測箇所:25

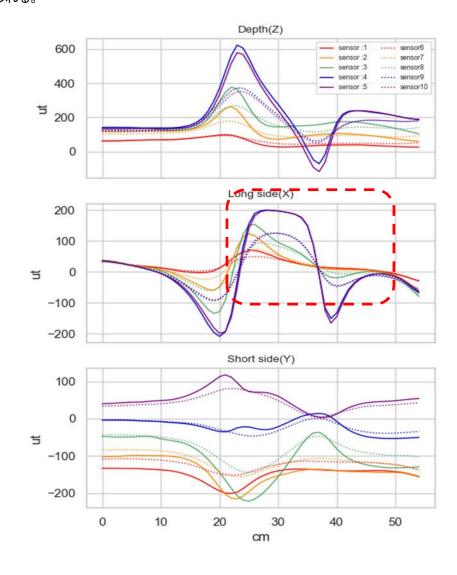
計測機器: SN10002

計測ID: TRIAL\_39



判定: 異物あり

備考:X軸4・5番センサ22cm付近から右側(赤破線枠)に、破断やスターラップとは異なる波形。 異物と思われる。



#### ※計測結果(抜粋)

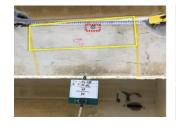
調査対象: G6

計測箇所:33

計測機器: SN10002

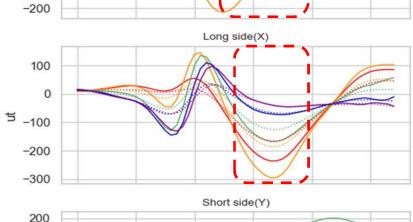
計測ID: TRIAL\_30

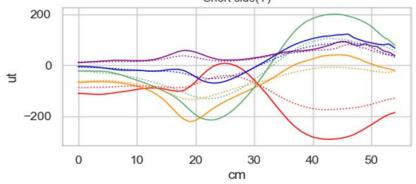
判定:破断あり



備考: Z軸2番センサ33cmにS字波形、X軸の同位置に下凸(破線赤枠)。典型的な破断波形。







### ※計測結果(抜粋)

調査対象: G3

計測箇所:65

計測機器: SN10002

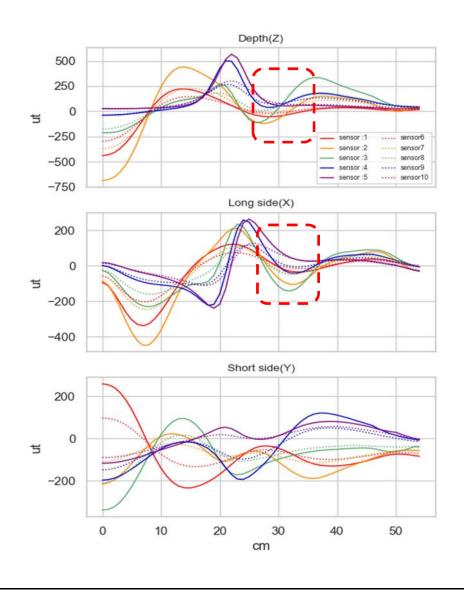
計測ID: TRIAL\_19

判定:破断あり





備考:Z軸3番センサ32cmあたりにS字、Y軸の同位置に下凸。上の例よりも弱い破断波形。



### ※計測結果(抜粋)

調査対象: G6

計測箇所:34

計測機器:10002

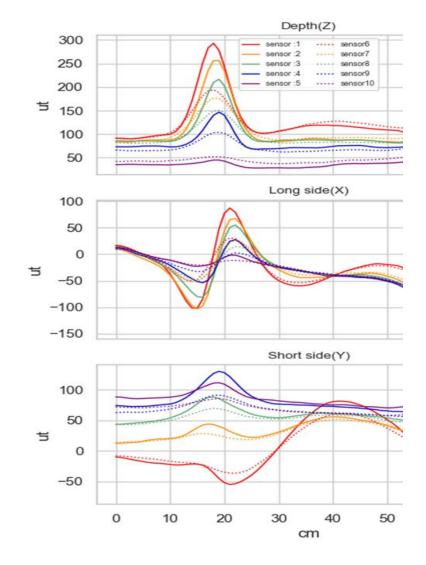
計測ID: TRIAL\_29

判定:破断なし





備考:全センサ約18cmにスタラップ波形が見えるが、典型的な健全波形。



### ※計測結果(抜粋)

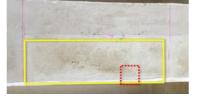
調査対象: G3

計測箇所:57

計測機器: SN10002

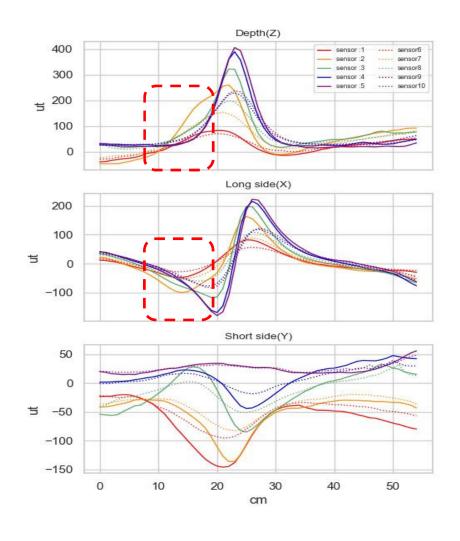
計測ID: TRIAL\_57

判定:破断あり





備考: Z2番センサ13cmあたりに弱いS字、Y軸の同位置に弱い下凸。

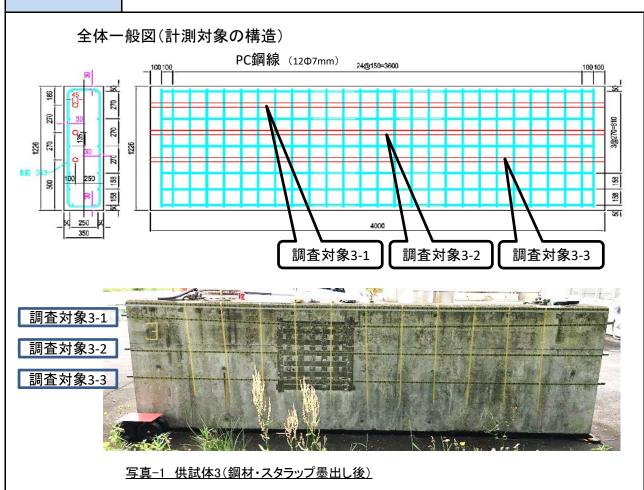


技術番号	BR020018								
技術名	磁気による鋼材破断の割	非破壊検査	法(SenrigaN)		開発者	名 コニ	ニカミノルタ	株式会	:社
試験日	令和3年 5 月 14 日	天候	晴れ	気温	23.	7 °C	風速	3.6	m/s
試験場所	施工技術総合研究所(	静岡県富:	士市)						
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目の破	断		試験	区分 -		

試験で確認する カタログ項目

鋼材破断検出

### 対象構造物の概要



試験	方法(手順)		技術番号	BR020018						
1	① 計測機器等の搬入(計測装置、磁石ユニット、磁石ガイド、RCレーダー、タブレット)									
2	RCレーダーを用いて鋼材位置を特定し、墨出しラインを描く(テープ貼り・写真-1)									
3	鋼材の墨出しラインに沿って磁気ストリーム法で計測する(写真−2、−3)									
4	計測結果を確認する(計測データをタブレットで確認・写真-4)									
5	⑤ 解析結果から、PC鋼材の破断有無を評価する									

## 開発者による計測機器の設置状況



写真-2 計測装置の設置



<u>写真-3 計測</u>

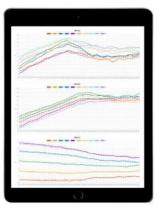


写真-4 計測結果確認

## 計測箇所 24

磁石ユニットと、計測装置のセンサ3をPC鋼材上に、各計測箇所を計測装置の中央に合わせる

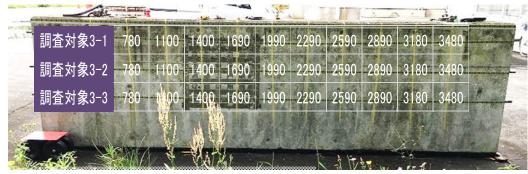


写真-5 計測箇所

# 判定結果

											_
判定結果		計測結果 ○:破断なし *:破断あり									
計測の中央	780	1100	1400	1690	1990	2290	2590	2890	3180	3480	mm
調査対象3-1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
調査対象3-2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
調査対象3-3	0	0	0	0	*	0	0	0	0	0	

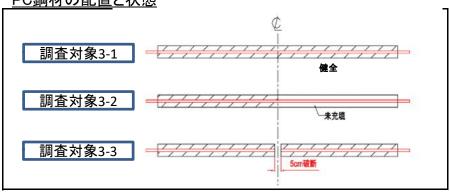
技術番号

BR020018

供試体管理者のNEXCO総研に結果を報告し、内部鋼材の状態について回答を得た。

その結果、判定結果と整合していることを確認した。(PC鋼材の配置と状態の図を参照)

## PC鋼材の配置と状態



計測箇所の追加

破断を検出した調査対象3-3の1990mmの左右150mmを 追加で計測し、破断信号の位置が移動するか確認。

調査対象3-1

調査対象3-2

調査対象3-3

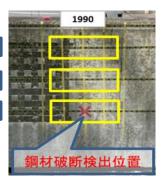
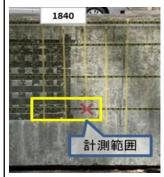


写真-6 計測箇所(中央部)



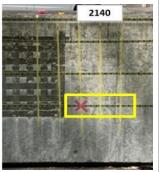


写真-7 追加の計測箇所(中央部)

調査対象	計測箇所	判定	結果	正誤	調査対象	計測箇所	判定	結果	正誤	調査対象	計測箇所	判定	結果	正誤
調査対象 3-1	780	破断なし	破断なし	0	調査対象 3-2	780	破断なし	破断なし	0	調査対象 3-3	780	破断なし	破断なし	0
	1100	破断なし	破断なし	0		1100	破断なし	破断なし	0		1100	破断なし	破断なし	0
	1400	破断なし	破断なし	0		1400	破断なし	破断なし	0		1400	破断なし	破断なし	0
	1690	破断なし	破断なし	0		1690	破断なし	破断なし	0		1690	破断なし	破断なし	0
	1990	破断なし	破断なし	0		1990	破断なし	破断なし	0		1990	破断あり	破断あり	0
	2290	破断なし	破断なし	0		2290	破断なし	破断なし	0		2290	破断なし	破断なし	0
	2590	破断なし	破断なし	0		2590	破断なし	破断なし	0		2590	破断なし	破断なし	0
	2890	破断なし	破断なし	0		2890	破断なし	破断なし	0		2890	破断なし	破断なし	0
	3180	破断なし	破断なし	0		3180	破断なし	破断なし	0		3180	破断なし	破断なし	0
	3480	破断なし	破断なし	0		3480	破断なし	破断なし	0		3480	破断なし	破断なし	0

的中率=損傷と判定されてもののうち、正解個所数/真値の損傷個所数

=1/1

=1.00

### ※計測結果(抜粋)

調査対象: 3-1

計測箇所:1990

計測機器: SN00002

計測ID: 120\_43

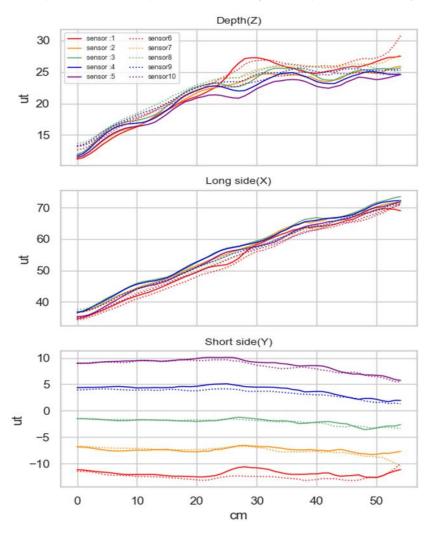
判定:破断なし

計測範囲

備考:深さ方向(Z軸)のセンサ1波形がセンサ2~4と異なるのは、センサ1に近い主筋の影響。

調査対象3-1

またセンサ2~5に、スタラップに起因する波形のゆらぎが見えるが、破断波形はない。



BR020018

### ※計測結果(抜粋)

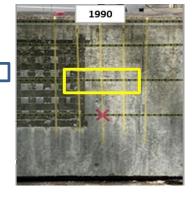
調査対象: 3-2

計測箇所: 1990

調査対象3-2

計測機器: SN00002

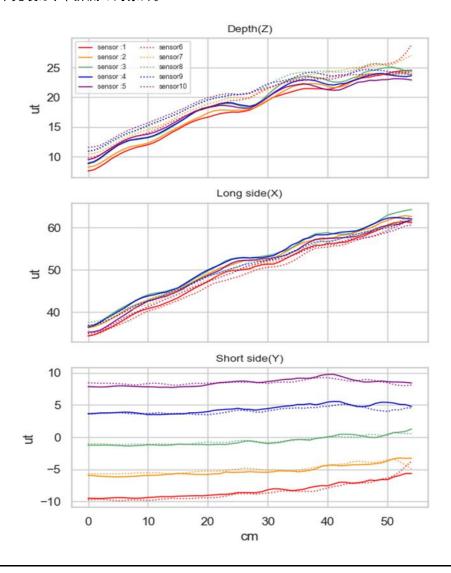
計測ID: 120\_54



判定:破断なし

備考:センサ1~5に、スタラップに起因する波形のゆらぎが見えるが、破断波形は見られない。

グラウト未充填は、本計測の対象外。



### ※計測結果(抜粋)

調査対象:3-3

計測箇所: 1990

計測機器: SN00002

調査対象3-3

計測ID: 120\_65

判定:破断あり

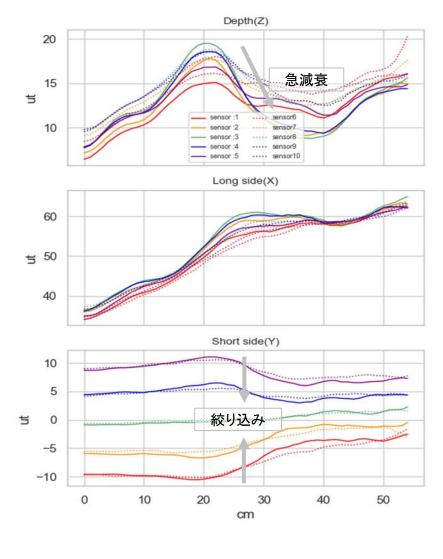
鋼材破断検出位置

1990

BR020018

備考: 27cmを中心に深さ方向(Z軸)のセンサ3中心に急減衰、短辺方向(Y軸)のセンサ3を中心に

絞り込みが見られる。 図2に示す破断位置で典型的な破断波形を示している。



BR020018

### ※計測結果(抜粋)

調査対象: 3-3

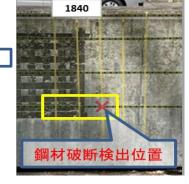
計測箇所: 1840(破断を捉えた1990の左側150mm位置)

計測機器: SN00002

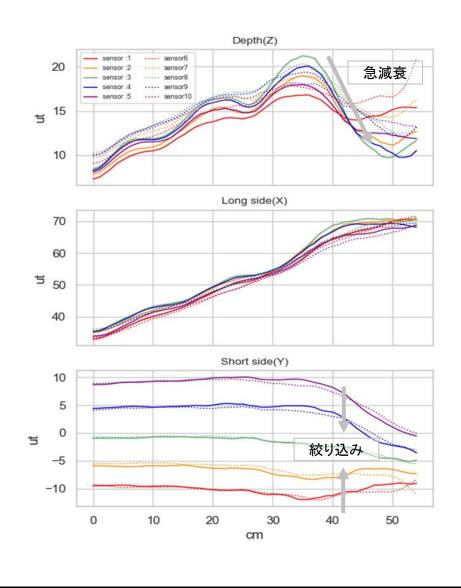
調査対象3-3

計測ID:120\_71

判定:破断あり



備考:確認のため、計測装置を1990から左にずらして計測。 破断波形の位置も移動することを確認。



BR020018

### ※計測結果(抜粋)

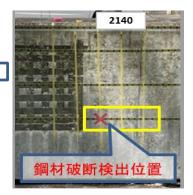
調査対象: 3-3

計測箇所: 2140(破断を捉えた1990の右側150mm位置)

計測機器: SN00002

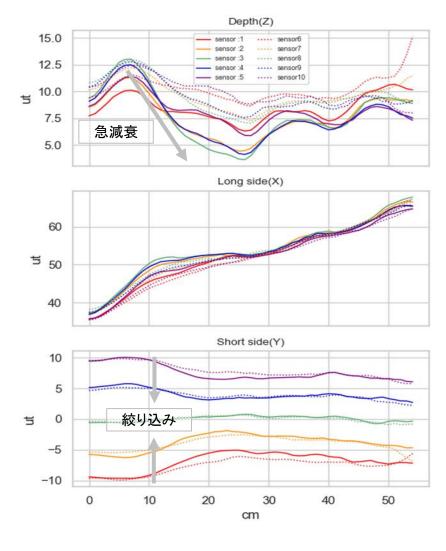
計測ID:120\_72

調査対象3-3



判定:破断あり

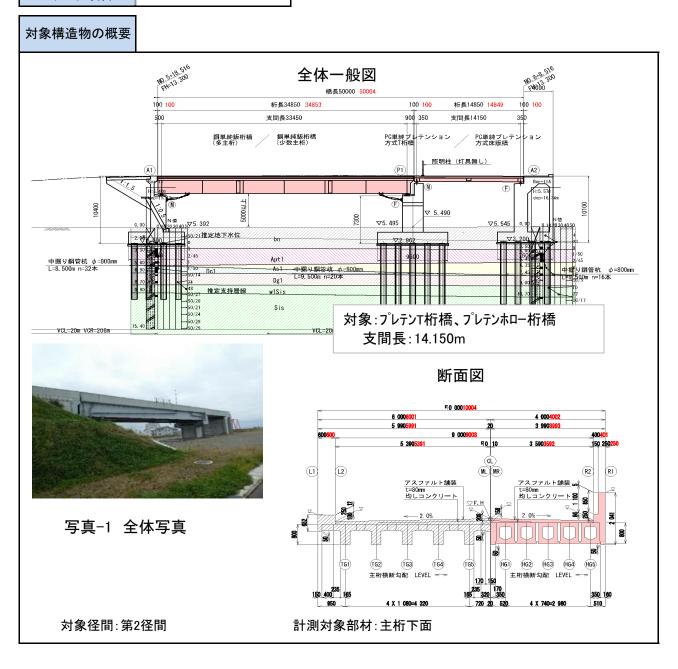
備考:確認のため、計測装置を1990から右にずらして計測。 破断波形の位置も移動することを確認。



技術番号	BR020018								
技術名	磁気による鋼材破断の割	滋気による鋼材破断の非破壊検査法(SenrigaN)						株式会	社
試験日	令和3年 3 月 25 日	天候	晴れ	気温	18.4	°C	風速	1.6	m/s
試験場所	福島ロボットフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 破	断		試験	区分 現	場試験	

試験で確認する カタログ項目

動作確認(精度以外)



試験	試験方法(手順) 技術番号 BR020018									
1	計測機器等の搬入(写真-2:測定機器、磁石)									
2	計測位置のマーキング(写真-3:プレテンT(左)、プレテンホロー(右))									
3	計測状況:測定箇所に磁石で磁場を与える。(写真-4)									
4	計測状況:③後に測定器で計測する。(写真-5)(写真-6:計測作業:プレテンT(左)、プレテンホロー(右))									
⑤	後日、計測データを解析し、PC鋼材の破断の有無を評価する。									

## 開発者による計測機器の設置状況







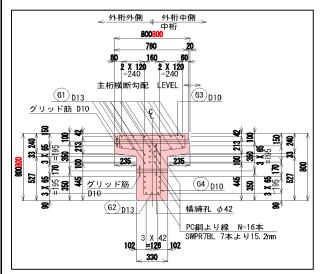




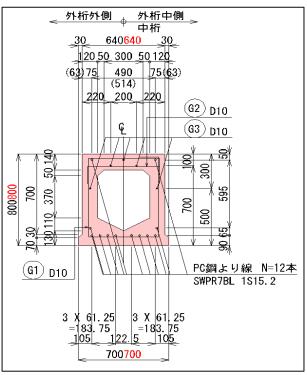


BR020018

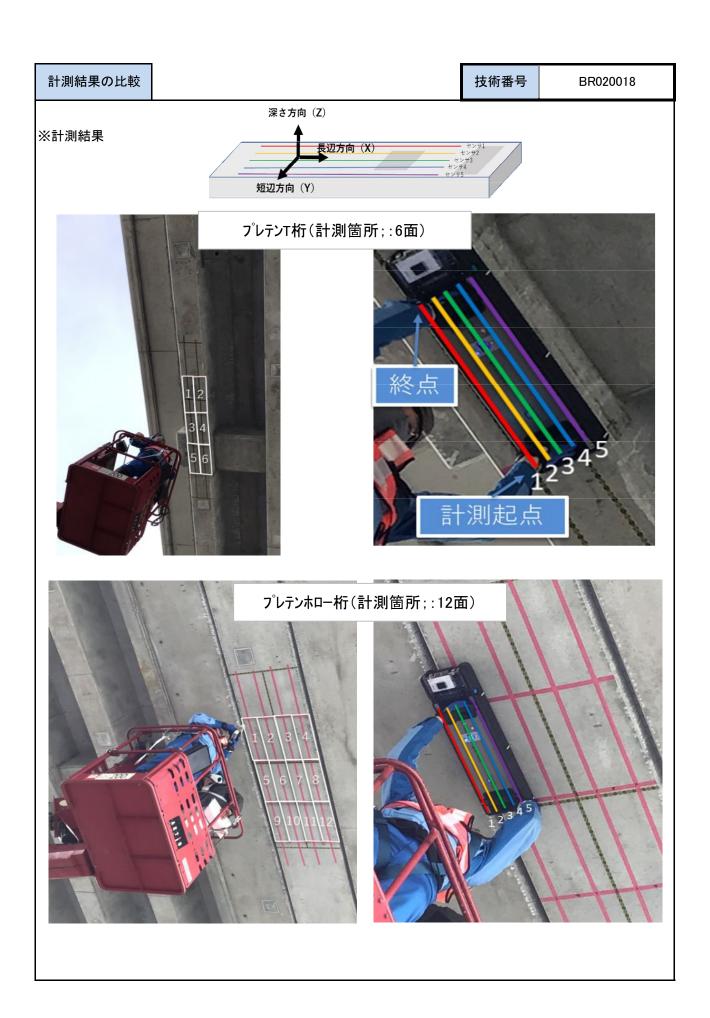
### ※PC鋼材の配置



プレテンT桁橋(G1桁)



プレテンホロー桁橋T桁橋(G2桁)



#### ※計測結果

#### 漏洩磁束法の原理

計測面に磁石を接触させて移動させ、磁石が発する磁力で内部鋼材に磁気を帯びさせる。これを着磁と呼ぶ。着磁された鋼材からの漏洩磁力を計測し、破断部に生じる磁場変化の有無を捉える仕組み(図1-1)

内部鋼材に破断がある場合には、破断箇所にS極とN極が生じる。深さ方向の磁場において、破断左側のS極で凹型の波形変化が生じ、破断右側のN極で凸型の波形変化が生じる。この変化をつなげると、下がって上がるS字形状の波形となる。この特徴波形を捉えることで破断位置を特定する。

(図1-2)

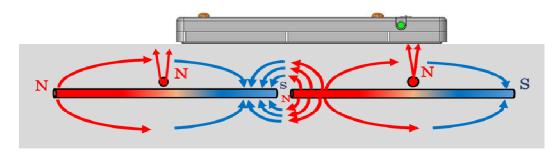


図1-1 漏洩磁束法の原理

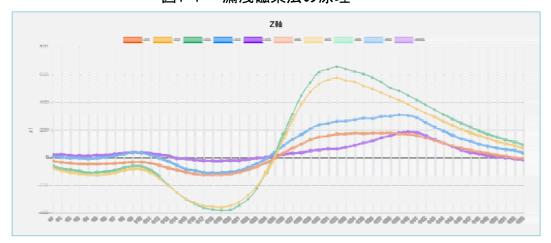


図1-2 深さ(Z)方向の破断波形のイメージ (センサ3 緑色ラインで捉えた鋼材が破断)

### ※計測結果(抜粋):ポステンT桁(1面)

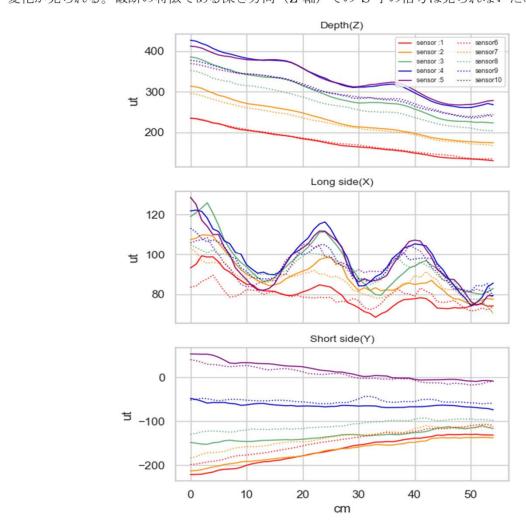
計測箇所:1

計測機器: SN00002 計測 ID: 003 7694



判定: 健全

備考: 計測起点から 15cm、35cm の位置で、特に桁内側のセンサ(3,4,5)にスターラップによる波形変化が見られる。破断の特徴である深さ方向(Z 軸)での S 字の信号は見られないため、鋼材は健全。



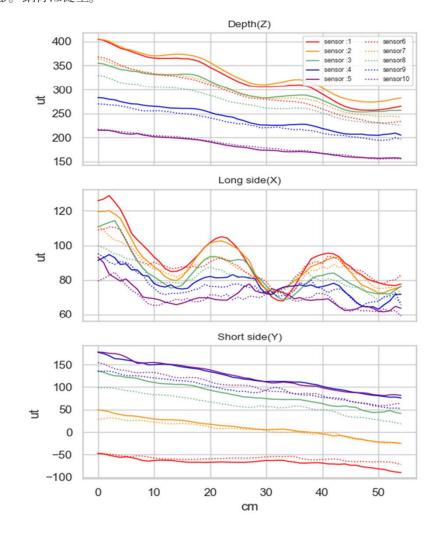
### ※計測結果(抜粋)):ポステンT桁(2面)

計測箇所:2

計測機器: SN00002 計測 ID: 003\_7696

判定: 健全

備考: 計測起点から 15cm、35cm の位置で、特に桁内側のセンサ(1,2,3)にスターラップによる波形変化が見られる。鋼材は健全。



技術番号

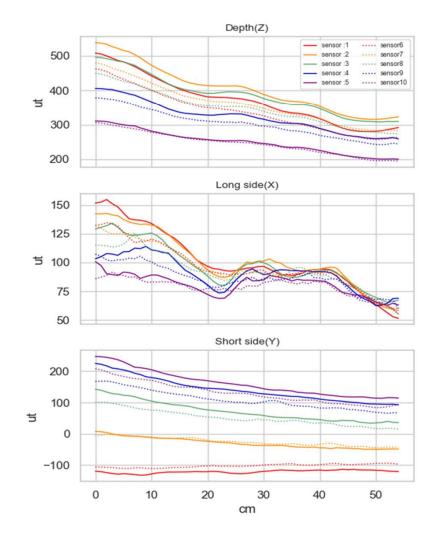
BR020018

## ※計測結果(抜粋)):ポステンT桁(6面)

計測箇所:6

計測機器:SN00002 計測 ID:003\_7700

判定: 健全



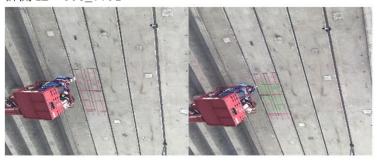
技術番号

BR020018

### ※計測結果(抜粋):プレテンホロー桁(1面)

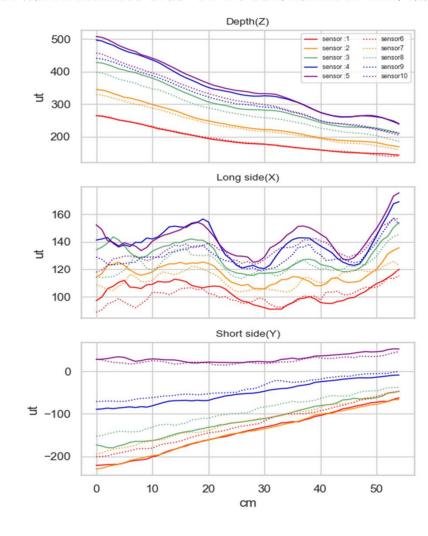
計測箇所:1

計測機器: SN00002 計測 ID: 003\_7701



判定: 健全

備考: 10cm、30cm、50cm の位置で、特に桁内側のセンサ (3,4,5) にスターラップによる波形変化が見られる。破断の特徴である深さ方向 (Z 軸) でのS 字の信号は見られないため、鋼材は健全。

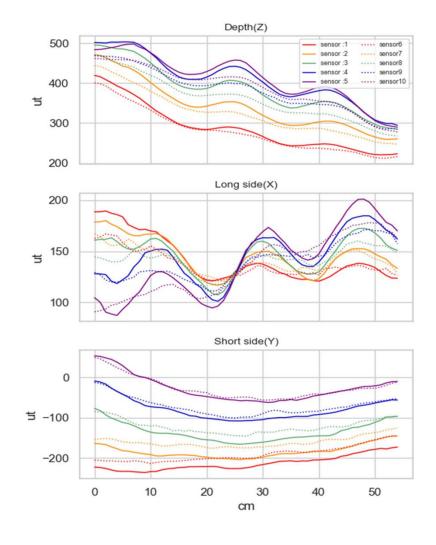


## ※計測結果(抜粋):プレテンホロー桁(6面)

計測箇所:6

計測機器: SN00002 計測 ID: 003\_7706

判定: 健全



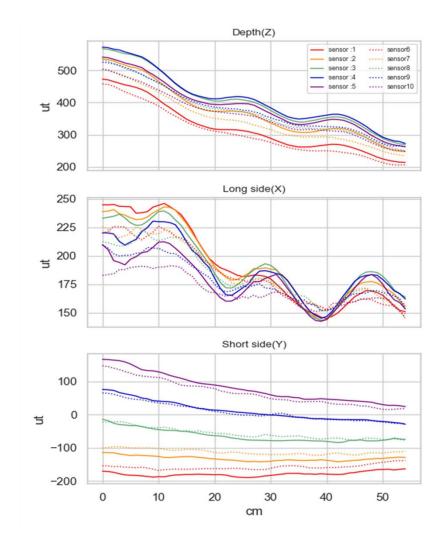
BR020018

## ※計測結果(抜粋):プレテンホロー桁(7面)

計測箇所:7

計測機器: SN00002 計測 ID: 003\_7707

判定: 健全



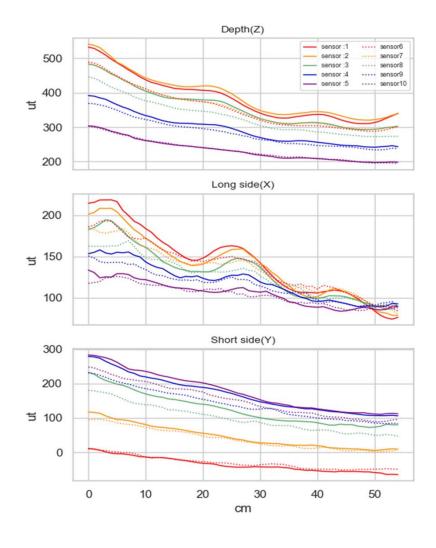
計測結果の比較 技術番号 BR020018

## ※計測結果(抜粋):プレテンホロー桁(12面)

計測箇所:12

計測機器: SN00002 計測 ID: 003\_7712

判定: 健全

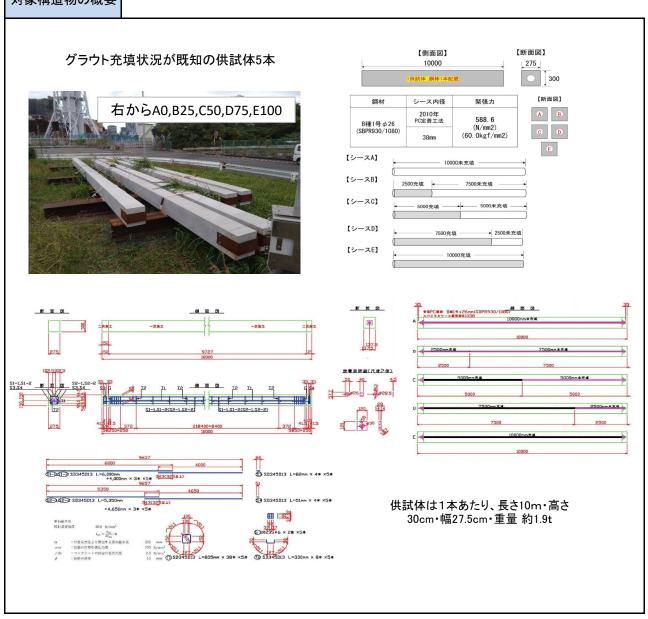


技術番号	BR020019								
技術名	衝撃弾性波法による横約	帝めグラウ	卜充填調査		開発者名	。 路 首	般財団法 <i>)</i> 支術センタ 鄒高速道路 イレック技	一 各株式会	会社
試験日	令和6年 11 月 18 日	天候	くもり	気温	14	°C	風速	6	m/s
試験場所	某敷地内(東京都)				構造	物名	PC桁供討	· 【体(5本	;)
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ		ウト未充均	真(弾性波 速度)	試験	区分 -	_	

試験で確認する カタログ項目

計測性能(性能值)

# 対象構造物の概要



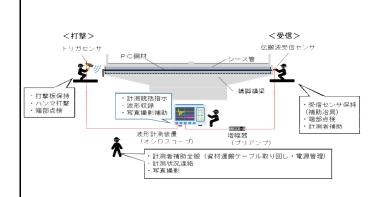
試験方法(手順) 技術番号 BR020019

① オシロスコープを据え置き、各センサーとアンプを接続後、配線する。

- ② 端部コンクリートの片側に接触媒質を塗布し、鉄板を押し当て、もう片面の端部コンクリートに接触媒質を塗布し、受信用センサーを押し当てる。
- ③ 鉄板をハンマーで打撃し、1供試体につき、片側10回、両側で計20回の伝播波計測を行う。
- ④ 伝搬速度を算出、波形解析(高周波成分の有無の確認)を行い、PCグラウト充填状況を判定する。

### 開発者による計測機器の設置状況

波形収録























# 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

技術番号

BR020019



a)型枠設置·配筋



b)打設



c)脱型



d)緊張



e)グラウト注入



f)後打ち打設

※供試体は工場にて製作。製作時の立会いは無



#### 1.伝搬速度について

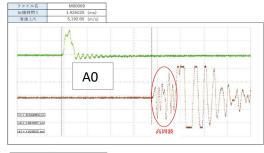
供試体		A	A0		B25		C50		D75		.00
打擊方向		Ĺ	R	L	R	L	R	L	R	L	R
音速	(m/s)	5218.11	5214.55	4892.82	4841.40	4561.51	4384.65	4389.84	4341.23	4358.13	4385.03
平均音速	(m/s)	521	6.33	486	7.11	447	3.08	436	5.54	437	1.58
平均辛油美	(m/s)		A0 — B25 B25 — C50 C50 — D75		D75 — E100						
十岁自还左	均音速差 (m/s)		349.22		394.03		107.54		<b>A</b> (	6.04	

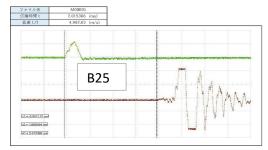
衝撃弾性波の理論的にはグラウト充填度が高いほど、伝播速度および音速が小さな値を示し遅くなることが想定されたが、調査結果は、V(A0) > V(B25) > V(C50) > V(D75) < V(E100)

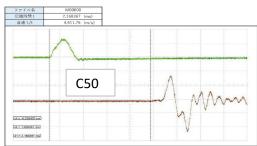
ととなり、D75(75%充填)とE100(100%充填)の間で想定とは異なる結果となった。ただし、その差分は6.04 (m/s)であり、100%充填の方が遅い速度となるとはいえない。

結論として、充填度0%~75%までは衝撃弾性波による調査が有効であり、75%以上充填されている場合には、充填度と音速の間に明確な相関関係を確認することができなかった。

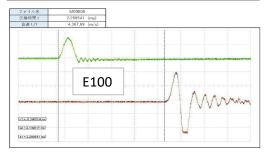
#### 2.高周波成分について











高周波成分が計測されるものは未充填と判定する。上図には、A0~E100供試体の波形の一例を示す。今回の調査において、A0供試体では高周波が計測されたが、B25~E100の供試体で高周波が計測されなかった。

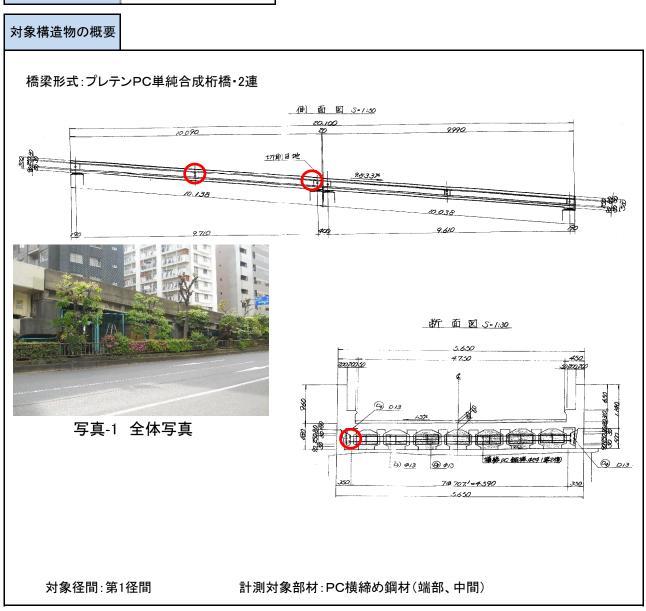
B25~E100の供試体で高周波が計測されなかったのは、供試体が2024年4月に設置され、かつ活荷重等を受けていないためシース孔内のグラウトが健全であるためと考えられる。

以上より、伝搬速度と高周波成分の2つの情報から判断すると、グラウト充填状況が50%までは未充填と 判定された。グラウト充填状況が75%以上のものは充填と判定された。

技術番号	BR020019								
技術名	衝撃弾性波法による横線	衝撃弾性波法による横締めPCグラウト充填調査					般財団法 支術センダ 都高速道 イレック技	z— 路株式⊴	会社
試験日	令和3年 4 月 16 日	天候	晴れ	気温	-	°C	風速	-	m/s
試験場所	某橋梁(東京都)								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 グラ	ラウト未	充填	試験	区分	_	

試験で確認する カタログ項目

計測精度



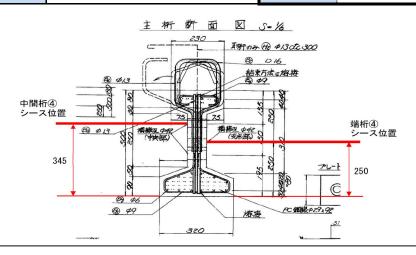
試験	試験方法(手順) 技術番号 BR020019									
1	) 計測機器の搬入(写真-2:ドリル、給水ポンプ、電源)									
2	削孔作業(写真-3:端横桁)									
3	削孔状況(写真-4:中間横桁)									
4	削孔状況(写真-5:端横桁)									
5	削孔部をファイバースコープで撮影し、PCグラウト充填状況を確認する。									

# 開発者による計測機器の設置状況



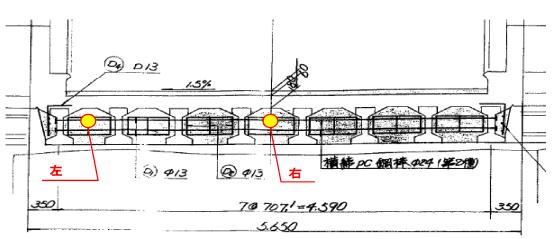
BR020019





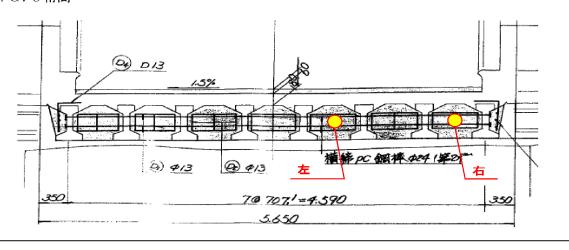


左: G1-2 桁間 右: G4-5 桁間



### 端桁④

左: G5-6 桁間 右: G7-8 桁間



技術番号

BR020019

### ※計測レンジ

横締め4.59mを確認

### ※計測精度

#### 調査結果

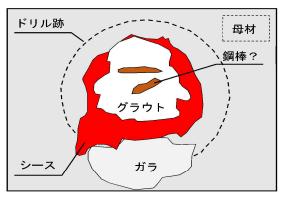
削孔目視調査結果一覧表

径間	シース	左·右	判定 (削孔箇所)	判定 (シース)	(参考) 弾性波法 測定結果
	中門指①	左	充填	未充填	未充填
向 136-6~向 136-7	中間桁②	右	未充填	<b>本元</b> 県	木兀県
H] 150-0~ F] 150-7	5半4年(4)	左	充填	<b>女</b> 博	充填
	端桁④	右	充填	充填	<b>工</b> 模

中間桁② 左 判定:充填



ファイバースコープ撮影画像

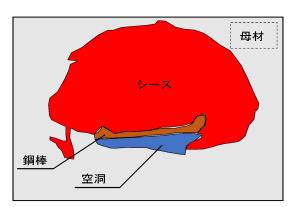


模式図

中間桁② 右 判定:未充填



ファイバースコープ撮影画像



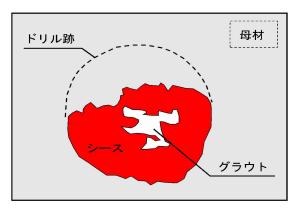
模式図

- 中間桁②左の削孔目視調査結果では、グラウトが確認され、充填と判断される。
- 右の削孔目視調査結果は、シースの下部に空洞を確認した。鋼棒も確認され、グラウトが未充填であることを確認した。
- よって、中間桁②の鋼棒はグラウトが部分的に未充填であると考えられる。

端桁④ 左 判定:充填



ファイバースコープ撮影画像

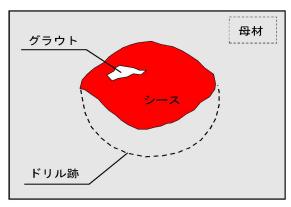


模式図

端桁④ 右 判定:充填



ファイバースコープ撮影画像



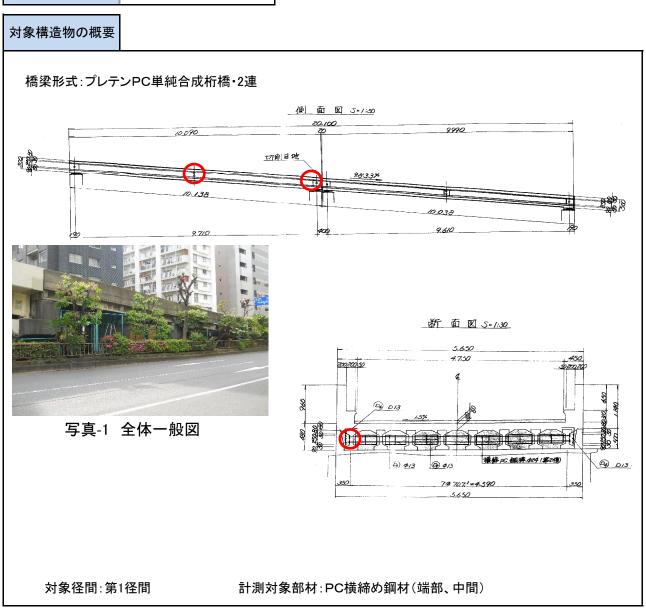
模式図

- 端桁④左・右の削孔目視調査結果でグラウトが確認され、どちらも充填と判断される。
- よって、端桁④の鋼棒はグラウトが全体的に充填であると考えられる。

技術番号	BR020019							
技術名	衝撃弾性波法による横線	衝撃弾性波法による横締めPCグラウト充填調査						\首都高速道 一 各株式会社 建株式会社
試験日	令和3年 4 月 13 日	天候	晴れ	気温		°C	風速	- m/s
試験場所	某橋梁(東京都)							
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 グラ	ラウト未	充填	試験	区分 現:	場試験

試験で確認する カタログ項目

動作確認



試験方法(手順)			技術番号	BR020019		
1	計測機器の搬入(写真-2:電磁波レーダ)(写真-3:AEセンサ、ハンマー、あて鋼板)					
2	PC定着部の確認:電磁波レーダで位置を確認する。					
3	計測状況:PC定着頭部をハンマーで叩きAEセンサで計測する。(写真-4)					
4	計測状況:AEセンサによる弾性波をPCモニターで確認し、データを保存する。(写真-5)					
(5)	後日、計測結果を解析し、PCグラウトの充填・未充填を評価する。					

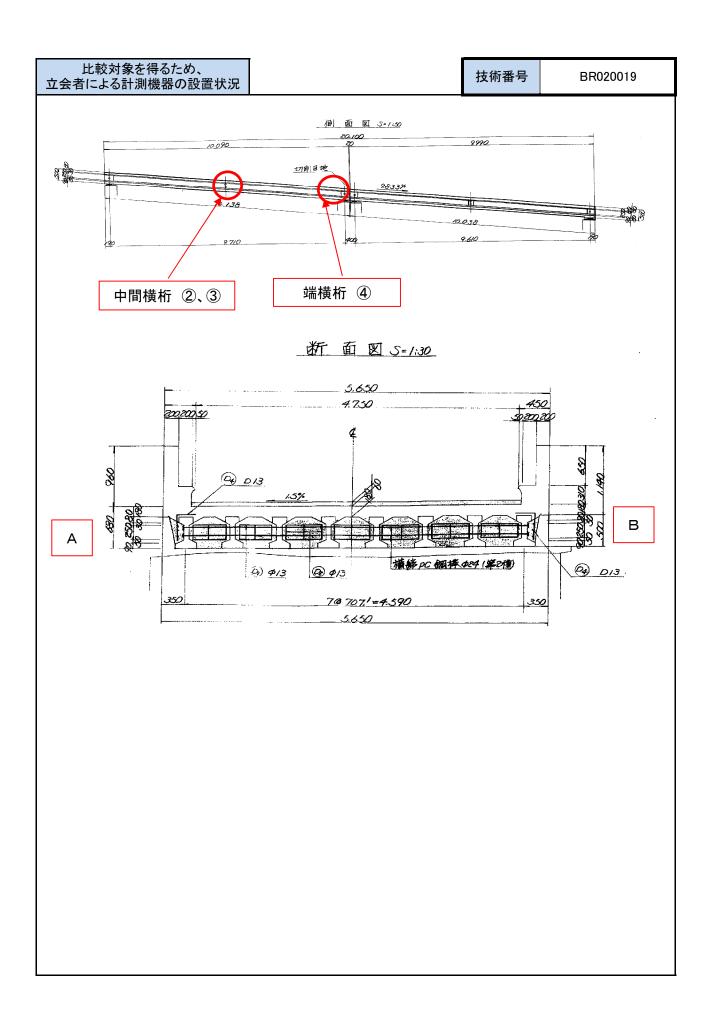
# 開発者による計測機器の設置状況











計測結果の比較

技術番号

BR020019

#### ※計測結果

### 調査結果

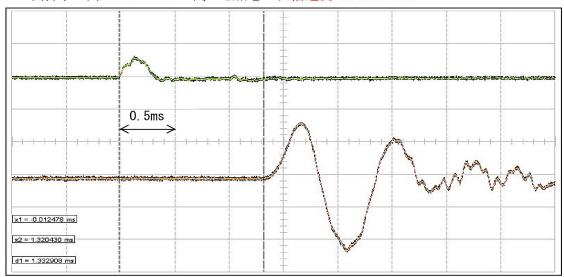
調査結果一覧表

	シース	伝播速度[m/s]	高周波成分		判定
			A 側	B側	刊足
径間	中間桁②	4480.12	有	有	未充填
	中間桁③	4760.40	有	有	未充填
	端桁④	3881.26	無	無	充填

今回計測した結果得られた受信波形のうち、代表的な波形を以下に示す。

#### (1) 高周波成分が含まれない波形

A 側打撃 向 136-6~136-7 間 端桁④ 伝播速度 3976.27.m/s



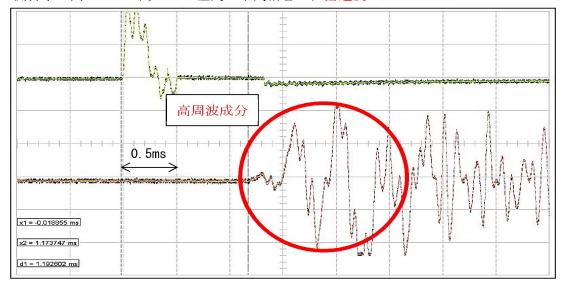
端桁④では、A側打撃、B側打撃ともに高周波成分の含まれない波形を計測された。 伝播速度は平均値で3,939m/s(A側打撃)、3,824m/s(B側打撃)であり、平均的なコンクリート中の弾性波伝播速度である4000m/sに近い値となっていることから、グラウトが正常に充填されている可能性が高いと考えられる。

技術番号

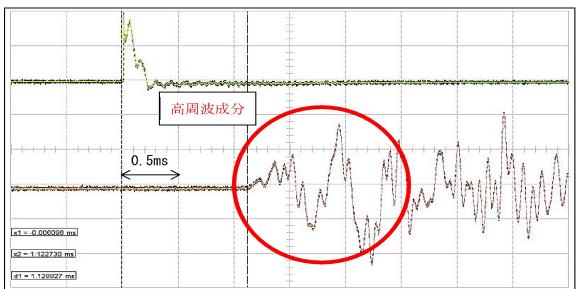
BR020019

#### (2) 高周波成分が含まれる波形

A 側打撃 向 136-6~向 136-7 径間 中間桁② 伝播速度 4444.06m/s



A 側打撃 向 136-6~向 136-7 径間 中間桁③ 伝播速度 4695.14.m/s



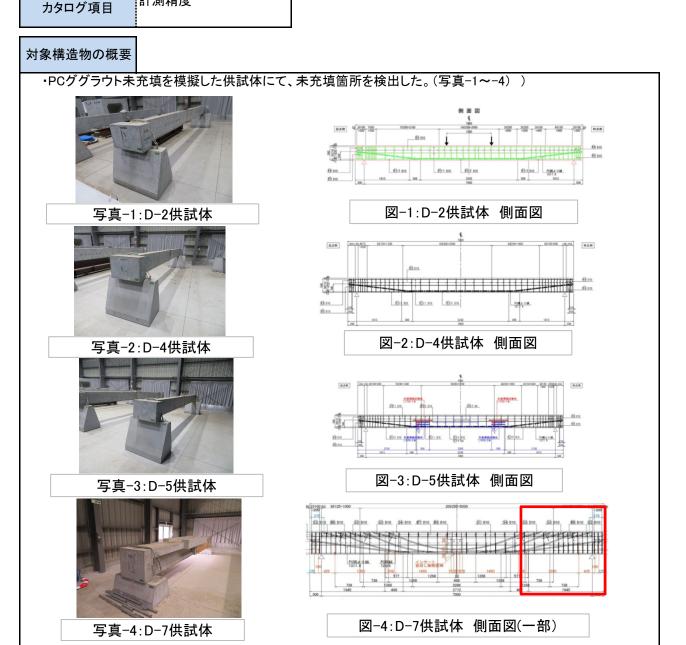
中間桁②、中間桁③では、A側打撃、B側打撃ともに、上図のような高周波成分が前方に含まれる波形を計測した。中間桁②の伝播速度は平均値で4,468m/s(A側打撃)、4,492m/s(B側打撃)が計測された。中間桁③の伝播速度は平均値で5,061m/s(A側打撃)、4,460m/s(B側打撃)が計測された。特に中間桁③のA側打撃が高い値を示している。いずれも平均的なコンクリート中の弾性波伝播速度である4,000m/sを超える値であった。

中間桁②、中間桁③ともに計測結果は、伝播速度が早く、初動周波数に高周波振幅を示していることから、グラウトが正常に充填されていない可能性が高いと考えられる。

技術番号	BR020020								
技術名	AEセンサを用いたデジタル打音検査(PCグラウト充填)				開発者名	3 原子	子燃料工	業株式会	社
試験日	令和4年 3 月 24 日	天候	晴れ	気温	13.5	o °C	風速	_	m/s
試験場所	試験場所 国総研 部材保管庫								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	PCグラウト	-未充填	試験	区分標	準試験	

試験で確認する

計測精度



試験	方法(手順)		技術番号	BR020020				
1	① 計測装置"AEセンサ、ハンマー"を搬入する。							
2	② 測定箇所をチョーキングする。							
3	AEセンサをタブレット末端に接続する。							
4	対象物にAEセンサを押し付け、ハンマーで打音する。							
5	AEセンサから取得したデータを記録者がタブレット端末にて、確認する。							
6	後日、取得したデータより不健全箇所を検出							

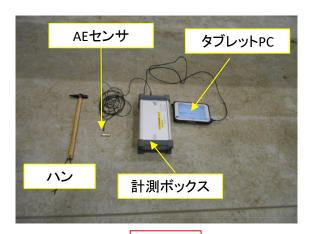


写真-5



写真-6

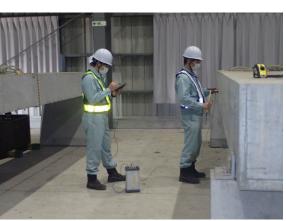
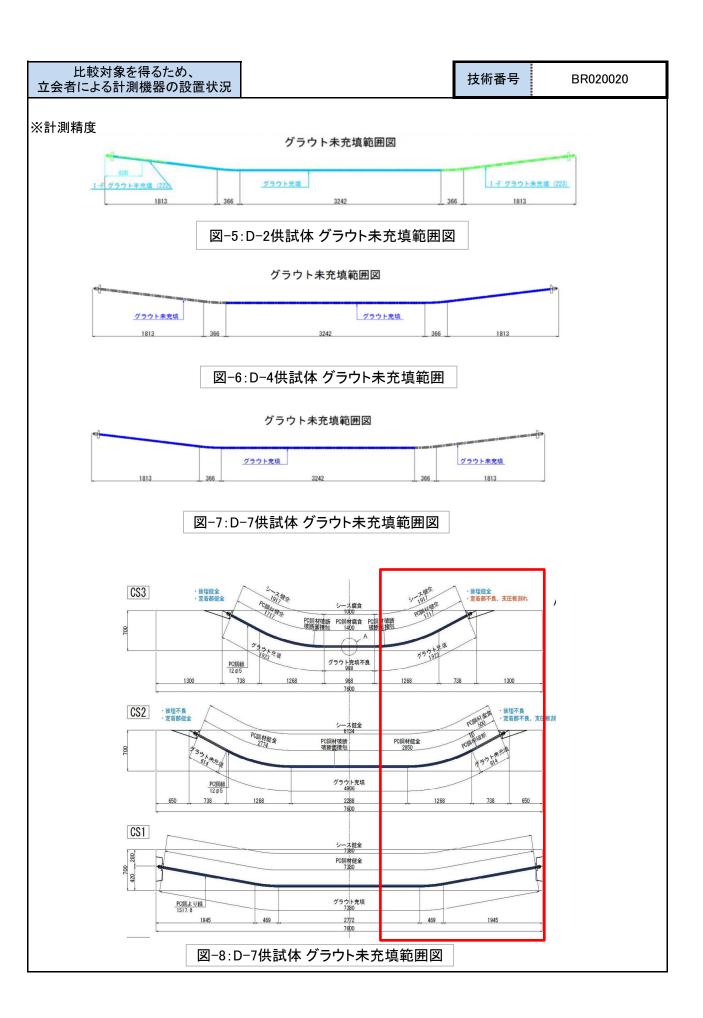
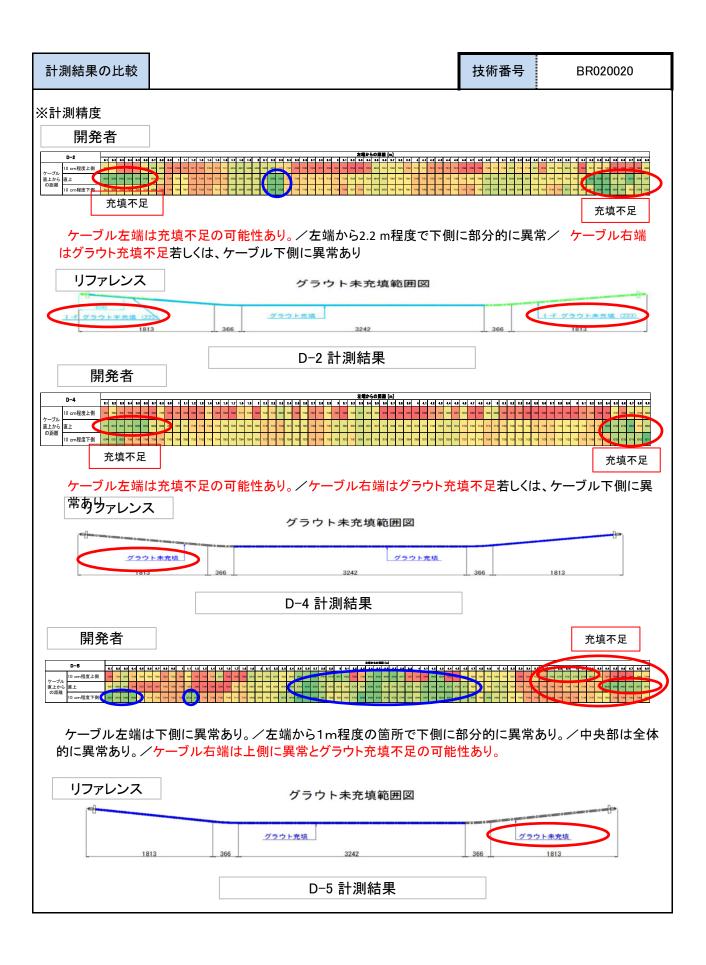
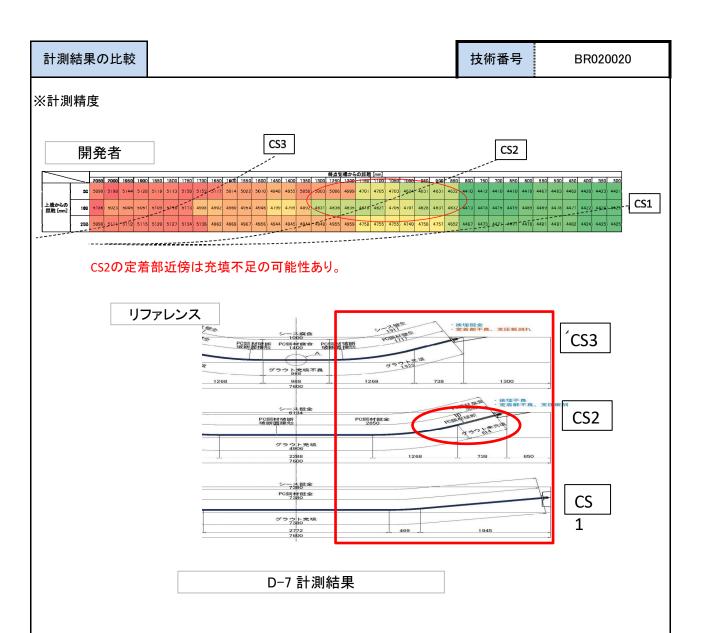


写真-7







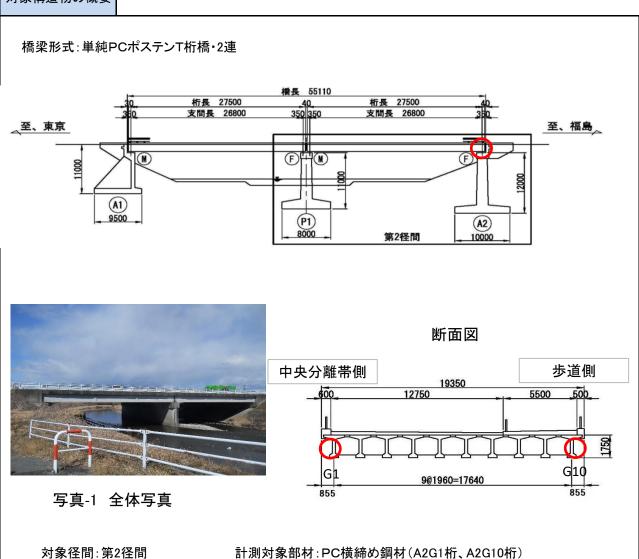
供試体	検出率 (検出正解個数/異常		的中率 (的中正解個数/検出個数)			
D2	2箇所/2箇所	1.00	2箇所/2箇所	1.00		
D4	1箇所/1箇所	1.00	1箇所/2箇所	0.50		
D5	1箇所/1箇所	1.00	1箇所/1箇所	1.00		
D7	1箇所/1箇所	1.00	1箇所/1箇所	1.00		
合計	5箇所/5箇所	1.00	5箇所/6箇所	0.83		

技術番号	BR020020								
技術名	AEセンサを用いたデジタル打音検査(PCグラウト充填)				開発者名	名 原子燃料工業株式会社			
試験日	令和4年 3 月 15 日	天候	曇り	気温	23.1	°C	風速	0.1	m/s
試験場所	試験場所実橋								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 Pe	Cグラウ	卜未充填	試験	区分現	場試験	

試験で確認する カタログ項目

動作確認(精度以外)

### 対象構造物の概要



計測対象部材:PC横締め鋼材(A2G1桁、A2G10桁)

試験	方法(手順)	技術番号	BR020020
1	計測機器の搬入(写真-2:リックサック、打音ハンマー、計測ボックス	+波形処理装置	置、電磁波レーダー)
2	電磁波レーダーでPCシース位置出し(写真-3)		
<u> </u>	測点は異のエー・キング/写真 4.010だい		

- ③ 測定位置のチョーキング(写真-4:G10桁)
- ④ 計測状況(写真5:G1桁(中分側)、写真-6:G10桁(歩道側))
- ⑤ 後日、計測結果からグラウト未充填の有無を評価する。







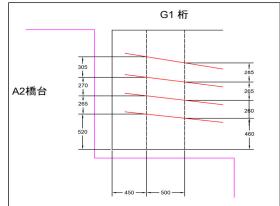




技術番号

BR020020

## 歩道側



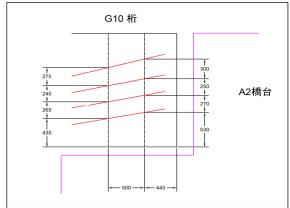






写真-7

写真-8

G1桁(中央分離帯側):4本(写真-7)

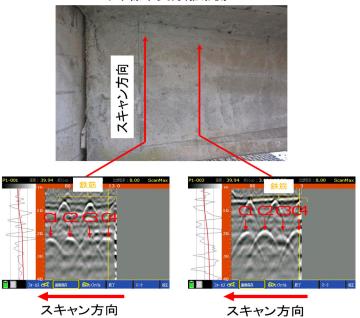
G10桁(歩道側):4本(写真-8)

計測結果の比較 技術番号 BR020020

# (1)電磁波レーダを用いたPCシース位置の測定

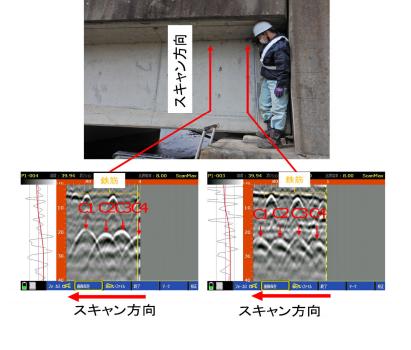
①G1桁

下り線中央分離帯側



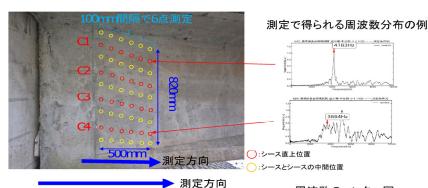
### ②G10桁

下り線歩道側



#### (2)計測結果

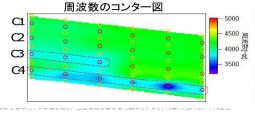
#### ①G1桁



#### 【検出原理】

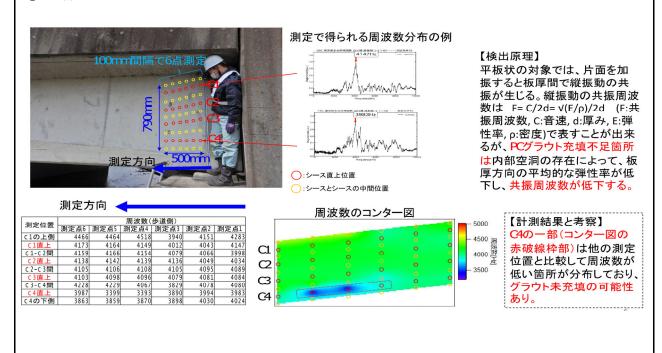
平板状の対象では、片面を加振すると板厚間で縦振動の共振が生じる。縦振動の共振周波数は F= C/2d= V(E/p)/2d (F:共振周波数, C:音速, d:厚み, E:弾性率, p:密度)で表すことが出来るが、PCグラウト充填不足箇所は内部空洞の存在によって、板厚方向の平均的な弾性率が低下し、共振周波数が低下する。





【計測結果と考察】 C3の桁端付近、およびC4 (コンター図の赤破線枠) は他の測定位置と比較し て周波数が低い箇所が 分布しており、グラウト未 充填の可能性あり。

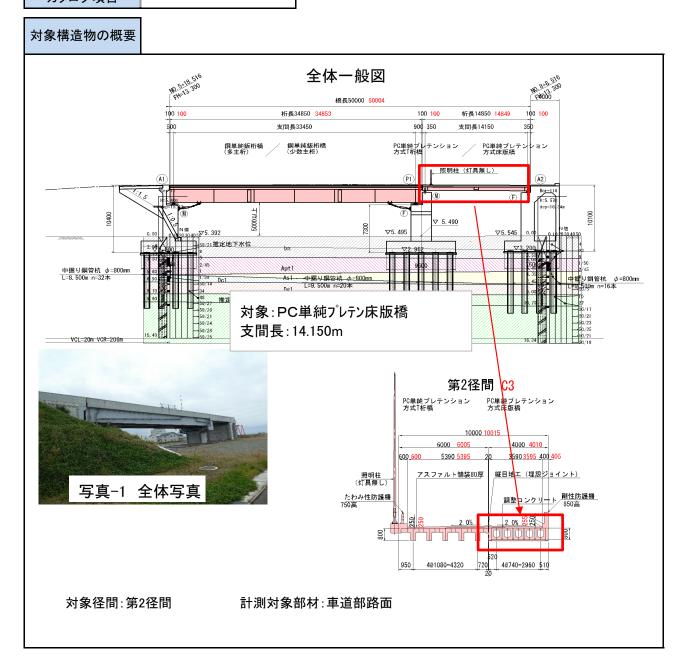
#### ②G10桁



技術番号	BR020021									
技術名	路面打音検査システム T. T. Car				開発者名	蔦	‡株式会社	Ė		
試験日	令和4年 3 月 9 日	天候	晴れ	気温	16.1	°C	風速	1.9	m/s	
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド									
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	舗装の異常	常	試験	区分 現均	昜試験		

試験で確認する カタログ項目

動作確認(精度以外)



試験方法(手順) 技術番号 BR020021

- ① 準備作業(調査ラインの設定)(写真-2)
- ② 準備作業(計測機器:T.T.Carの搬入)(写真-3)
- ③ キャルブレーション(ハンマーによる叩き点検で健全部を判断し、測定機器の音圧レベル(境界値:19dB)を設定する。)(写真-4)
- ④ 測定状況(調査ラインに沿って計測機器を移動させ、計測する。)(写真-5)
- ⑤ 計測終了後、測定機器を撤去する。

#### 開発者による計測機器の設置状況

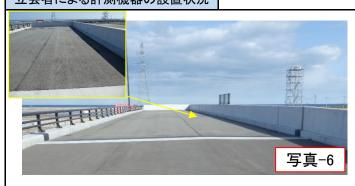


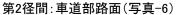






比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況







桁下状況(写真-7)

※叩き点検で車道部(黄色枠内)舗装の異常を確認する。(写真-6、写真-7)

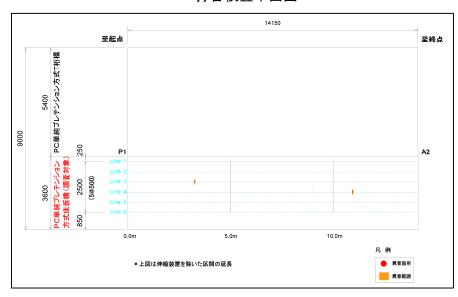
技術番号

BR020021

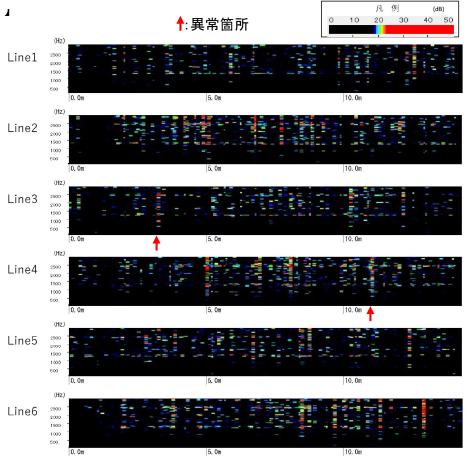
#### ※計測結果:

わずかに異音が検知されたが、アスファルト内の軽微な空隙、あるいはまとまった範囲で検知されてないことから ノイズ(誤検知)と考えられ、床版上部及びアスファルト層と床版境界付近には劣化はないと判断した。(打音検査 平面図参照)

### 打音検査平面図



### 【ソノグラフ】



技術番号	BR020021								
技術名 路面打音検査システム T. T. Car				開発者名	3 蔦#	‡株式会社	t		
試験日	令和7年 1 月 16 日	天候	晴れ	気温	3.8	°C	風速		m/s
試験場所	試験場所 国土技術政策総合研究所 部材保管用施設								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目	未版劣化		試験	区分標	準試験	

試験で確認する カタログ項目

計測精度

### 対象構造物の概要

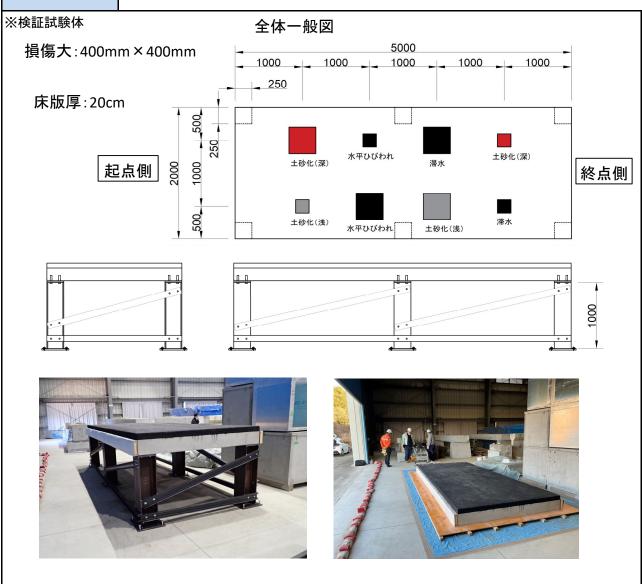


写真-1 検証試験体(架台上)

写真-2 検証試験体(床上)

試験	方法(手順)	技術番号	BR020021				
1	計測機器の搬入(写真-3、4)						
2	調査ラインの設定(墨出し)(写真-5)						
3	) 調査ラインに沿って計測機器を移動させ、計測する(6分割:写真-6)						
4	計測データの確認(写真-7)						
<b>⑤</b>	-						

安全のため、舗装面側から計測する技術については、検証試験体を床に置いて試験を実施



写真-3

写真−4



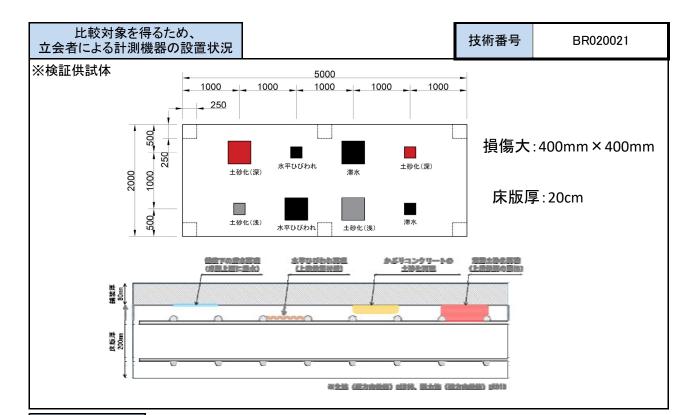


写真-5

写真-6



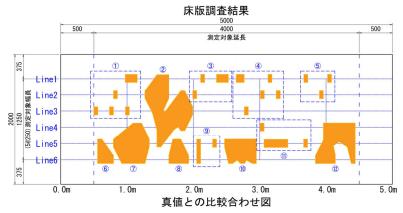
写真-7



#### 計測結果の比較

#### ※計測結果

■データ取得手段(移動手段):手押し型機器、徒歩 ■移動距離:機器5m、徒歩5m(6分割で計測)



		l <del>-</del>		5000		
		1000	1000	1000	1000	1000
2000	1000 500		少化(深) 水平砂	びわれーー   滞	3	9 世(深)
	200		り此(浅) 8 水平ひ			8 NA 19

検出率=32%(当該技術で検出した正解損傷面積:A/正解損傷面積:C)

計測値 (誤検出含む) 面積 (㎡) 損傷区分 1 2 0.436 -3 0.082 4 0.045 (5) 0.023 6 0.068 0.261 (7) 8 0.089 9 0.030 0.166 (10) (11) 0.060 (12) 0.265 Σ 1.578 (C)

	正解	損傷面積	責
	面積		損傷区分
1		0.029	土砂化 (深)
2			水平ひびわれ
3		0.015	滞水
4		0.004	土砂化 (深)
(5)		0.040	土砂化(浅)
<b>6</b>		0.056	水平ひびわれ
7		0.071	土砂化 (浅)
8		0.040	滞水
Σ		0.257	(A)

	真値	(正解(	直)
	面積	(m <sup>®</sup> )	損傷区分
1		0.160	土砂化 (深)
2		0.040	水平ひびわれ
3		0.160	
4		0.040	土砂化 (深)
(5)		0.040	土砂化 (浅)
6		0.160	水平ひびわれ
7		0.160	土砂化(浅)
8		0.040	滞水
Σ		0.800	(B)

的中率=16%(当該技術で検出した正解損傷面積:B/当該技術で検出した損傷面積(誤検出含む):C)

技術番号	BR020022								
技術名	技術名赤外線分析による損傷箇所の検出技術				開発者	名となった。	式会社 テ 7	·クニカル	いシ
試験日	令和4年 3 月 9 日	天候	晴れ	気温	10	.8 °C	風速	2.7	m/s
試験場所	試験場所 福島ロボットテストフィールド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 うき	<u>\$</u>		試験	区分標	準試験	

試験で確認する カタログ項目

計測精度

### 対象構造物の概要

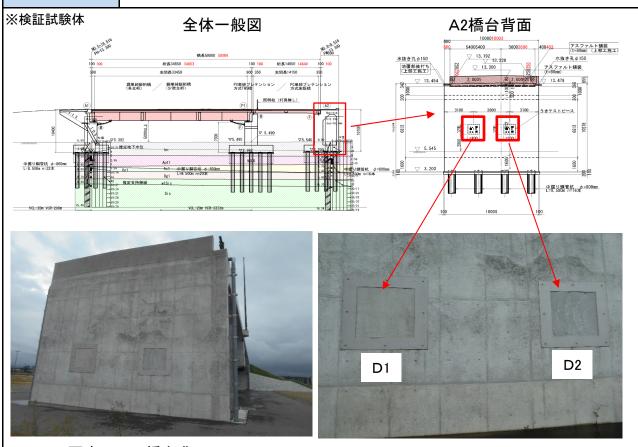


写真-1 A2橋台背面

写真-2 検証試験体

### ※検証試験体

D1:かぶり30mm、寸法1050×1050mm

D2:かぶり10mm、寸法1050×1051mm

試験方法(手順)技術番号BR020022① 赤外線カメラの設置(写真-3,4)② 赤外線カメラで試験体D1を撮影(写真-5)③ 赤外線カメラで試験体D2を撮影(写真-5)④ 取得したデータをモニターで確認(写真-6)

### 開発者による計測機器の設置状況

**(5)** 



後日、取得したデータよりうきの箇所を検出する。

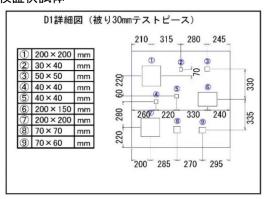


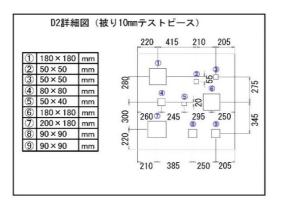




#### 比較対象を得るため、 立会者による計測機器の設置状況

#### ※検証供試体



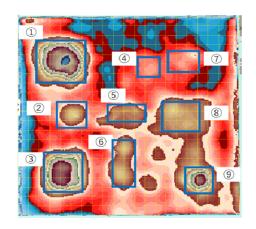


うきの総箇所数:18箇所

### ※計測結果

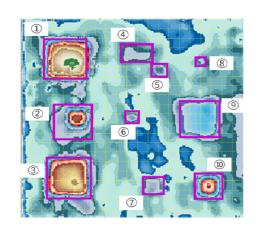


D1					
T.	200	×	200	mm	浮き
:2	150	×	150	mm	浮き
(3):	200	×	175	mm	浮き
3	100	×	100	mm	浮き
(5).	100	×	175	mm	浮き
<u>:6`</u>	250	×	100	mm	浮き
7.	125	×	150	mm	浮き
.8`	150	×	175	mm	浮き
<b>.</b> 90.	150	×	150	mm	浮き
.[0]					

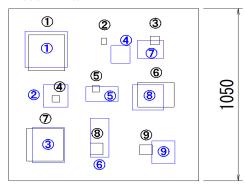


D2詳無図(被り10mmテストピース)

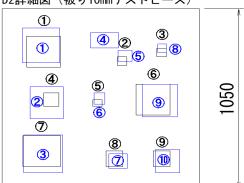
D2					
1	200	×	200	mm	洋き
2	175	×	175	mm	浮き
3	200	×	200	mm	浮き
4	100	×	150	mm	浮き
3	75	~	75	mm	淳き
.6	50	×	50	mm	浮き
Î	100	×	100	mm	浮き
.8	50	×	50	mm	浮き
9	200	~	200	mm	等き
10	125	×	125	mm	浮き



D1詳細図 (被り30mmテストピース)



D2詳細図(被り10mmテストピース)

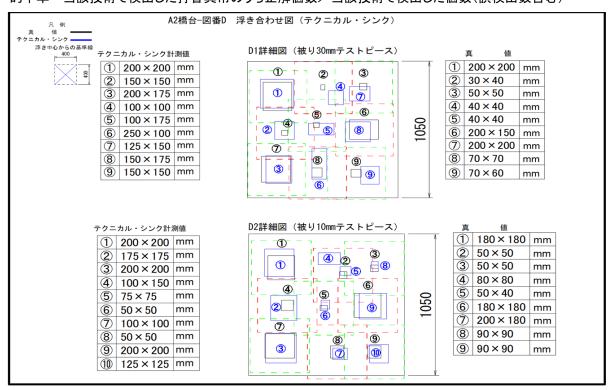


黒線:真値、青線:本技術

#### ※検出率、的中率

D-4

検出率=正解個数のうち技術で検出できた個数/打音異常の正解個数 的中率=当該技術で検出した打音異常のうち正解個数/当該技術で検出した個数(誤検出数含む)



<u>D1</u>					
真値番号	異常の正解個数	計測値番号	検出正解個数	的中正解個數	備考
Û	1	$\Theta$	1	1	
2	1	4	ı	1	
3	1	7	1	1	
4	1	(9)	1	1	
3	1	<b>(5)</b>	1	1	
6	1	(8)	1	1	
T.	1	3	1	1	
®	1	6	1	1	
⑤	1	9	1	1	
ā†	9		8	9	

D2					
真値番号	異常の正解個数	計測値番号	検出正解個数	的中正解個数	備考
1	1	1	1	1	
2	1	5	1	1	
3	1	8	1	1	
4	1	2	1	1	
(5)	1	6	1	1	
6	1	9	1	1	
7	1	3	1	1	
8	1	7	1	1	
9	1	10	1	1	
_	_	4	0	0	計測4、5で真値2
計	9	10	9	9	

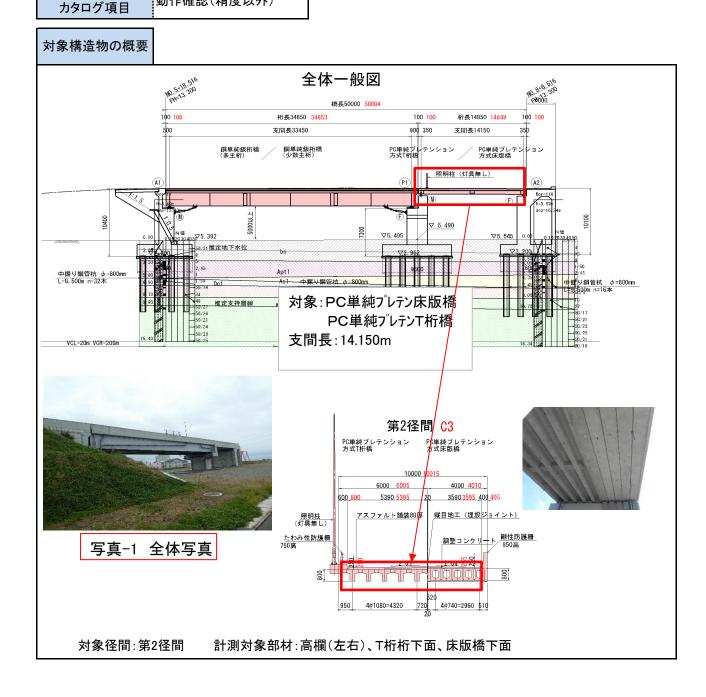
検出率= 17箇所/18箇所=0.94

的中率= 18箇所/19箇所=0.95

技術番号	BR020022									
技術名	赤外線分析による損傷的	箇所の検出	技術		開発	発者名	株式 ンク	は会社 テ	クニカノ	いシ
試験日	令和4年 3 月 9 日	天候	晴れ	気温	1	10.8	°C	風速	2.7	m/s
試験場所	福島ロボットテストフィー	ルド								
カタログ分類	非破壊検査技術	カタログ	検出項目 うき	÷			試験	⊠分 現	場試験	

試験で確認する

動作確認(精度以外)



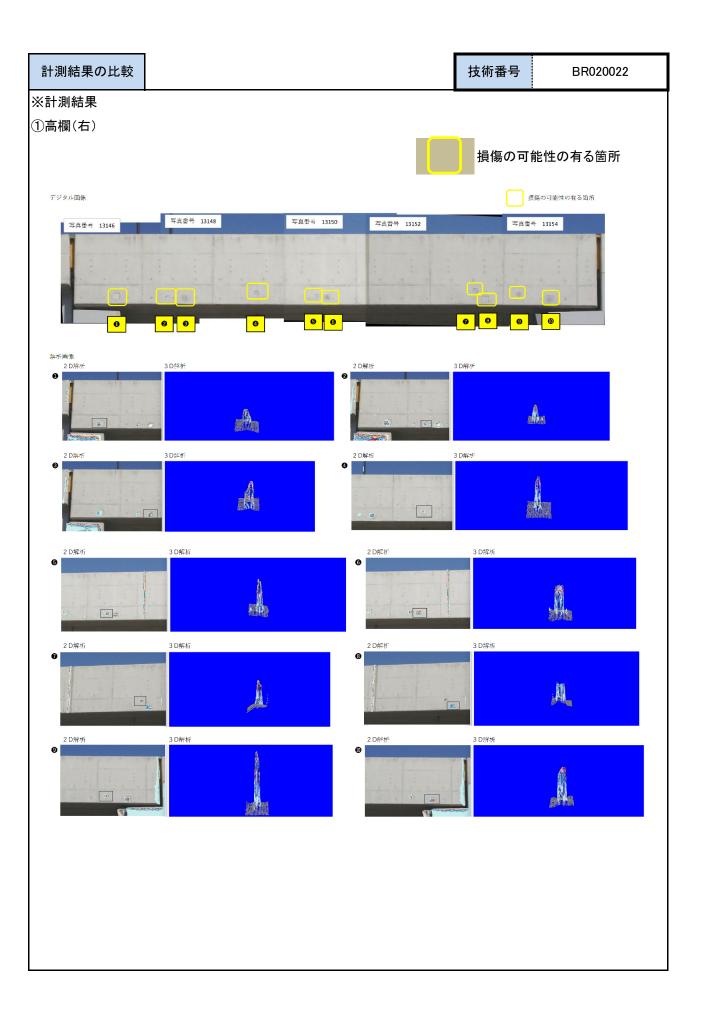
試験	方法(手順)		技術番号	BR020022			
1	赤外線カメラ(	の設置(写真-3)					
2	撮影状況:赤外線カメラで高欄(右)を撮影(写真-4)						
3	撮影状況:赤外線カメラで床版橋下面を撮影(写真-5)						
4	撮影状況:赤外線カメラでT桁床版下面を撮影(写真-6)						
(5)	後日、取得した	たデータよりうきの箇所を検出する。					

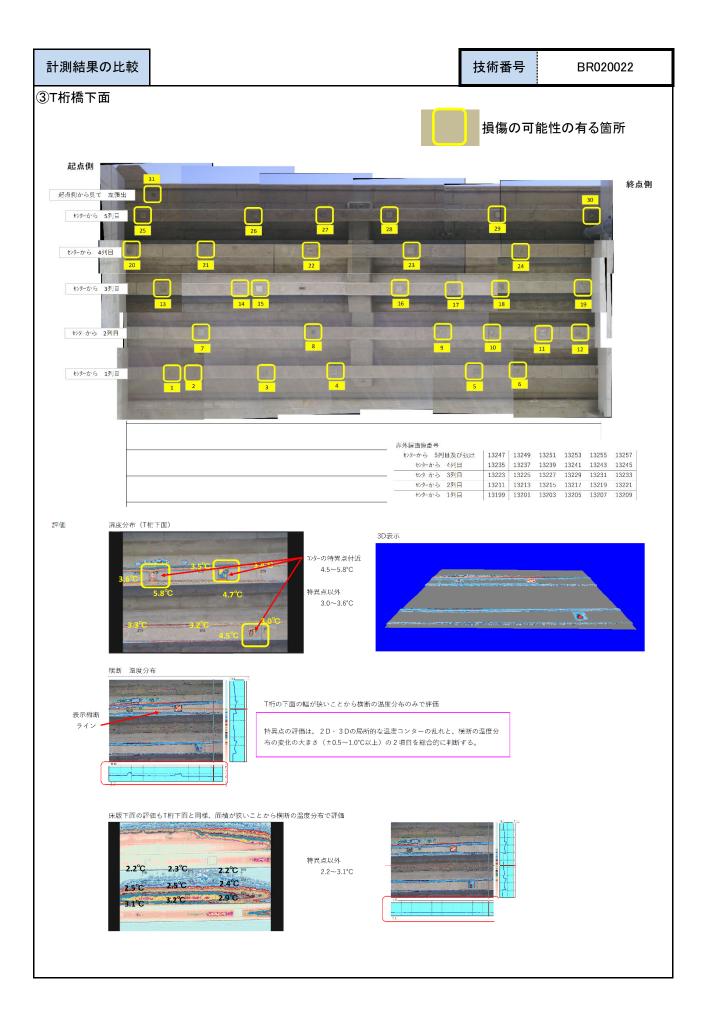


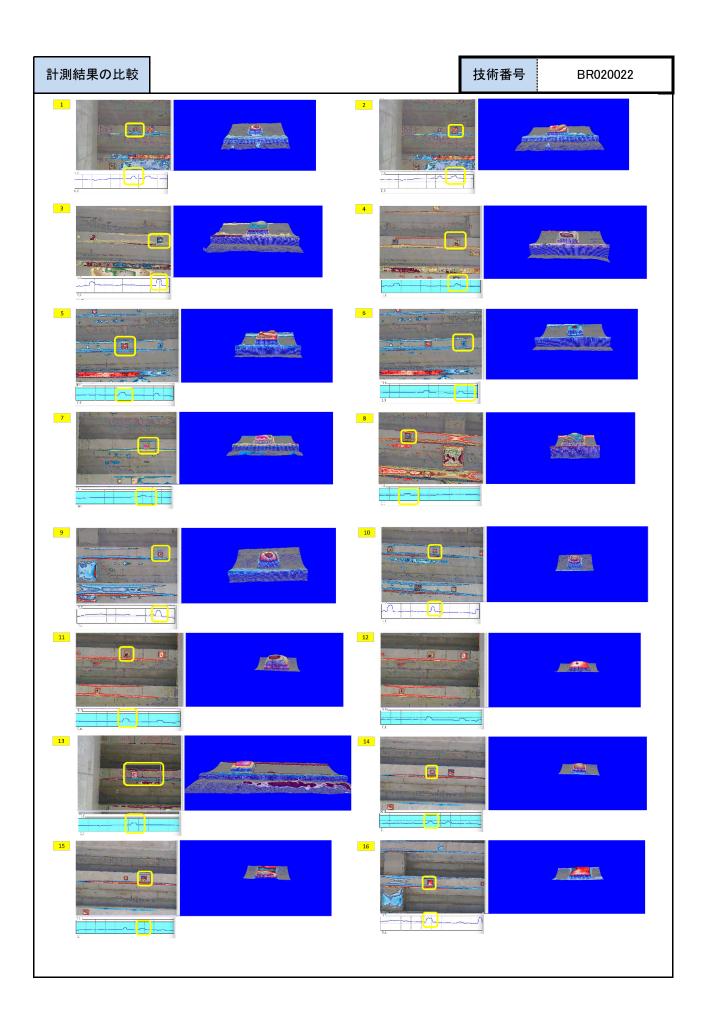


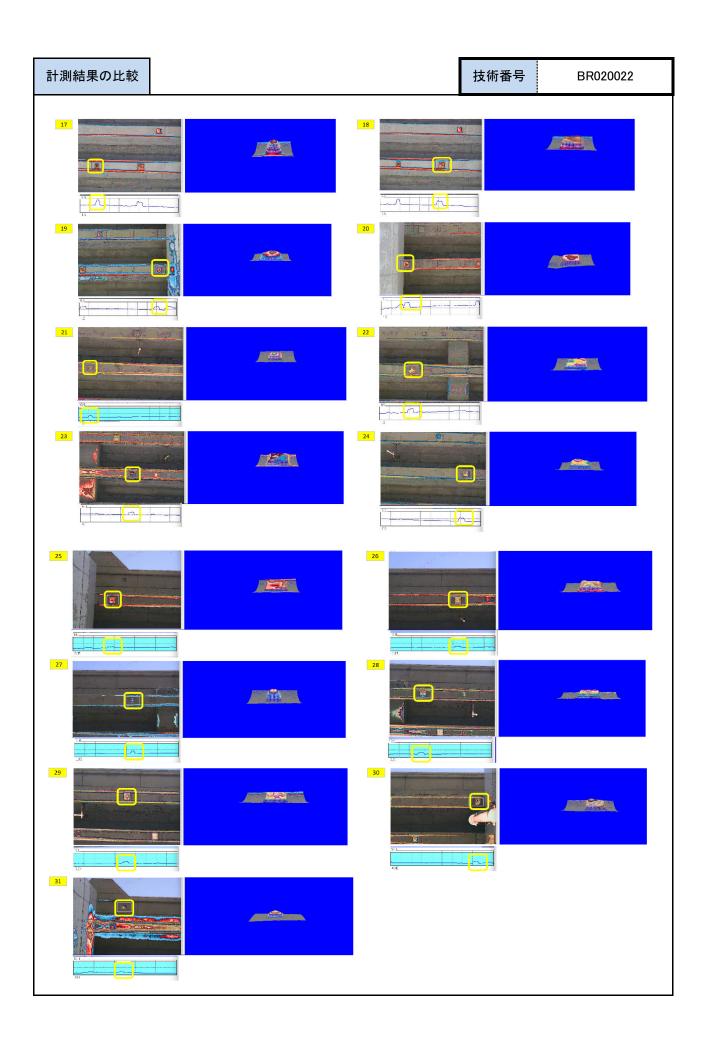


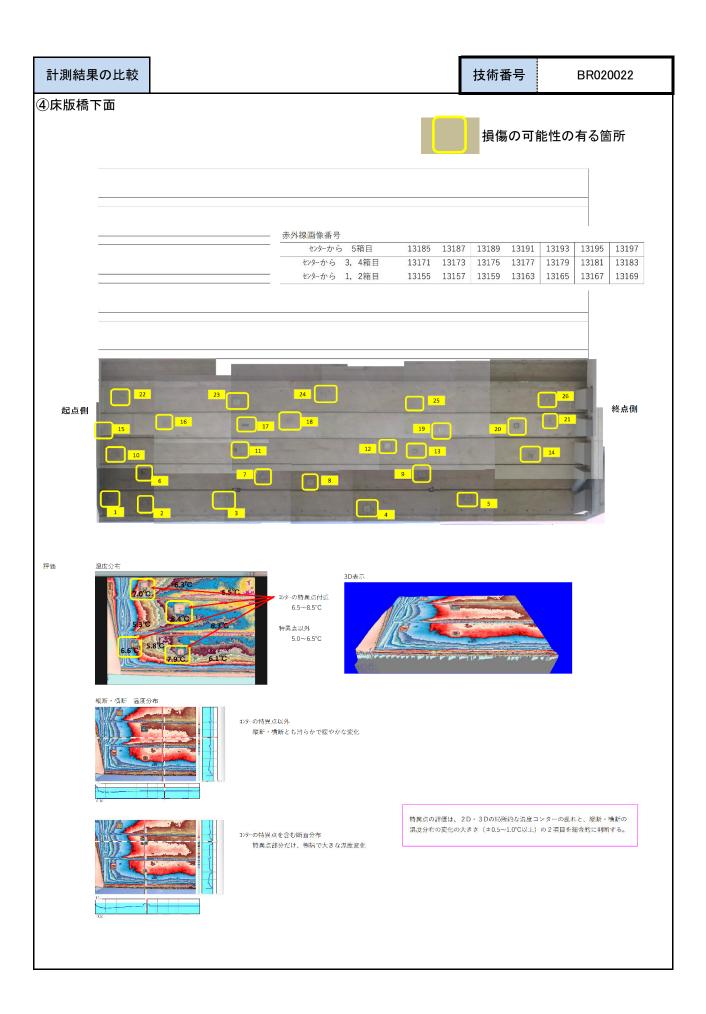


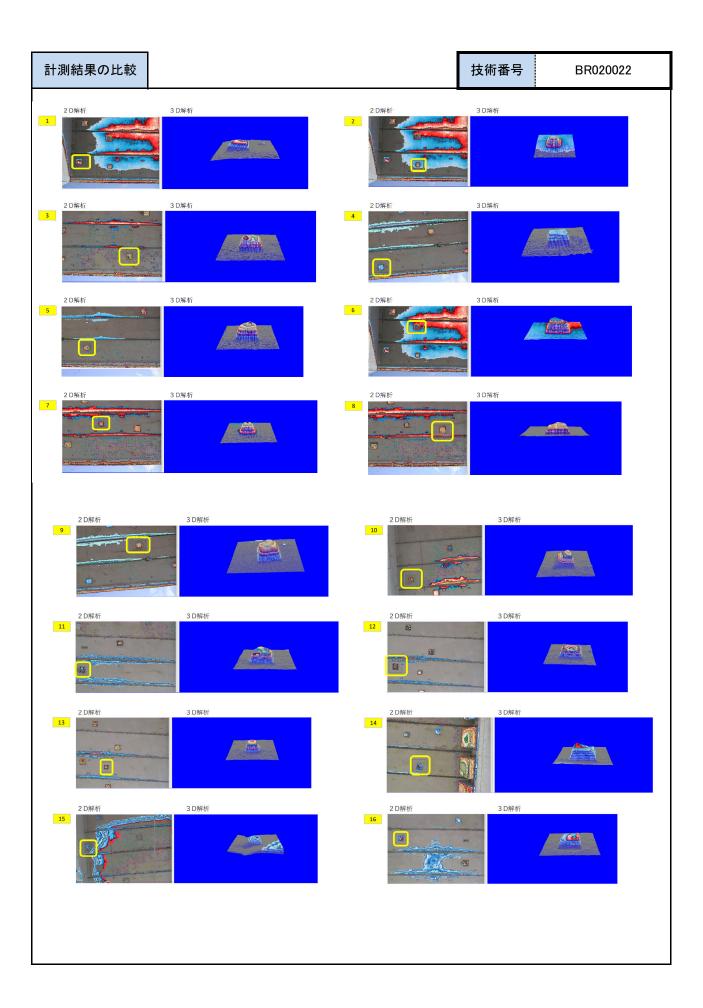












計測結果の比較 技術番号 BR020022 3 D解析 2 D解析 3D解析 18 100 3 D解析 3D解析 2 D解析 19 20 9] **3**3 3 D解析 2 D解析 21 22 6 3 D解析 2 D解析 3 D解析 23 24 2 2D解析 3 D解析 2D解析 3 D解析 25 26 8 8 2D解析 3 D解析 2 D解析 3 D解析